

SKYLANDX
无疆创新

MetaCam *Air* 2

轻于形，精于芯



MetaCam Air 2

以轻量机身融合专业级性能，基于 2,000+ 台设备的实战迭代，重新定义高效数字化。全新升级的影像系统、TimeSync 3.0 微秒级多传感器同步及 SOTA-SLAM 算法，结合高斯泼溅技术，实现 1cm 点云精度与生动空间重建，突破传统效率与场景限制。支持断点续扫、全自动处理、多格式成果导出及云端协同，大幅提升作业效率，为测绘、工程及智能制造等领域提供“所见即所得”的一体化数字解决方案。



真微秒级同步



智能断点续扫



实时彩色点云及扫描报告



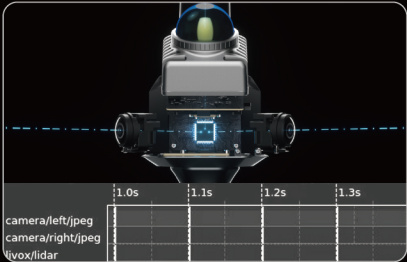
全景测量

3D高斯泼溅空间重建



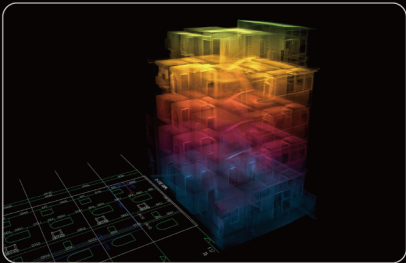
全景感知，高斯焕彩

搭载旗舰级全景相机，融合全景与高斯泼溅术，支持 JPG / LAS / RCP / PLY 等多格式一键导出，所见即所得。



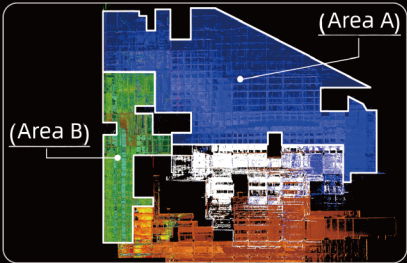
真微秒级同步，数据原生精准

采用硬件级多传感器同步系统，实现微秒级时间对齐，从源头保障数据原生一致，融合效果精准可靠。



SOTA-SLAM 算法，实战淬炼

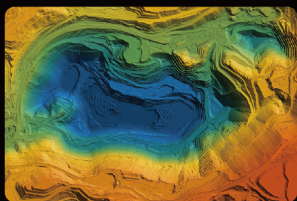
基于 5000+ 台设备与超亿平米实战数据，深度融合AI，打造 SOTA-SLAM 算法，全面提升复杂场景建图稳定性。



高效随心，探索无疆

支持断点续扫与自动拼接，突破作业时空限制，无惧中断与电量焦虑，大场景作业更从容，效率显著提升。

行业应用



地理信息



安全应急



机器人



智能制造



AEC



文娱影视

配套软件

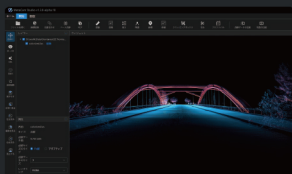
APP



MetaCam Go

外业采集一键操作，支持点云实时预览与质量检查，设备状态清晰可见。

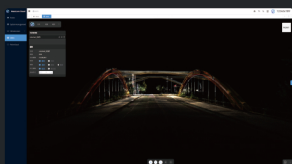
PC



MetaCam Studio

一键处理点云数据，支持优化、编辑及多格式导出，无缝对接主流软件。

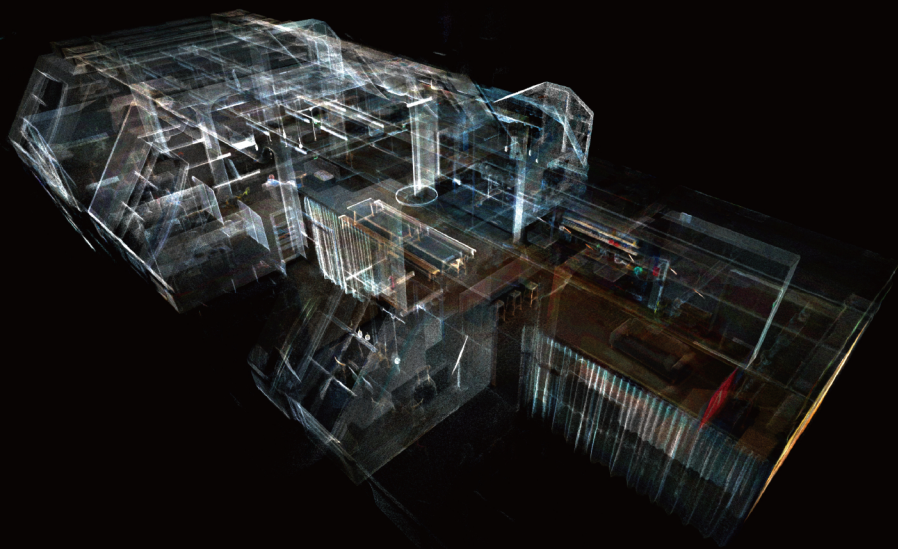
Cloud Platform



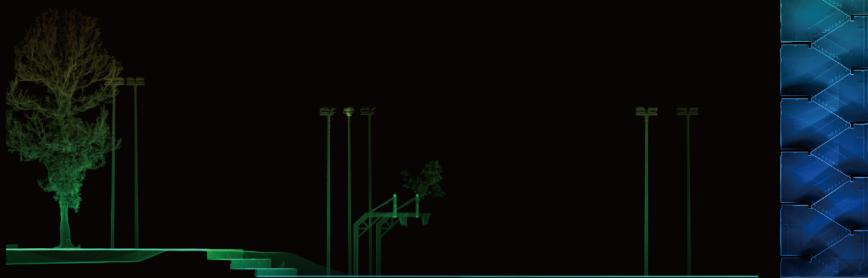
MetaCam Cloud

点云及3DGS实时解算与远程预览，支持云端协作分享，有效减少本地硬件依赖。

数据成果



- 水平点云，优异平面度表现
- 垂直对齐，精准无偏差



规格参数

基本参数

设备重量	982g (电池: 363g / 主机: 619g)
整机尺寸	104 × 140 × 305.7 mm (含定位板)
主机尺寸	104 × 105 × 133.2 mm
防护等级	IP5X
工作温度	-20 °C ~ 55 °C
存储温度	-20 °C ~ 60 °C
手机安装	MagSafe, 磁吸手机支架吸附

电源和功率

设备输入电压	9 V ~ 18 V
工作功率	小于 20 W
电池容量	45.36 Wh
电池电压	12.8 V ~ 16.8 V
工作时长	150 min
充电口	Type-C
充电功率	30 W (PD协议)
充电时长	120 min

激光雷达参数

激光等级	Class 1 / 905 nm
点云数量	20 万点/秒
点云频率	10 Hz
测量距离	0.1 ~ 40 m @10% 反射率 0.1 ~ 70 m @80% 反射率
FOV	水平 360°, 竖直 -7° ~ 52°
雷达安装方式	对地倾斜 20°

RTK / GNSS

绝对精度	平面 0.8cm + 1ppm 高程 1.5cm + 1ppm
支持卫星	BDS: B11, B21, B31, B1C, B2a, B2b; GPS: L1C/A, L1C, L2C, L2P(Y), L5; GLONASS: G1, G2, G3; Galileo: E1, E5a, E5b, E6; QZSS: L1C/A, L1C, L2C, L5; NavIC: L5; SBAS: L1C/A

3DGS

模型生成	支持
预览	支持

影像系统

传感器像素 ^[1]	4800 万像素 × 2
传感器尺寸	1/2 英寸
全景图	支持
相机数量	2
最大拍照频率	10 Hz
镜头视场角	垂直 200°, 水平 200° (单镜头)

对外接口

Wi-Fi	Wi-Fi 6 双频 (2.4 GHz / 5 GHz), 20 米支持
蓝牙	支持
USB 接口	TF卡 / Type-C
数据接口	支持 USB OTG 支持手机有线连接 支持拷贝 SD 卡数据

处理器参数

算力	6 TOPS
内存	8 GB
数据存储容量	256 GB (支持存储扩展)

数据采集和处理结果

手机端软件	支持 iOS / Android
TF 卡读取	支持
PC 端 Type-C 口读取	支持
断点续扫	支持
建图方式	RTK-SLAM; 多传感器融合 SLAM
点云赋色	支持实时点云赋色; 支持后处理赋色
解算方式	实时 / 后处理

处理精度

点云厚度	1 cm 以内
精度	相对误差 < 1 cm 绝对误差 < 5 cm

输出

点云格式	.las, .pcd, .ply, .rpc
图像格式	.jpg

[1] 单传感器物理像素为4800万，默认输出像素为1200万。

SKYLANDX

无 穹 创 新

联系我们

公司官网: <https://www.skylandx.cn>

电子邮箱: info@skylandx.com



公众号



官网