



2024

RAISE THE HEAVY MACHINERY

BROCHURE PRODUCT ALBUM

产品画册

浙江立新起重开关厂
ZHEJIANG LIXIN HOIST SWITCH FACTORY

www.lssine.com

工业操纵杆制造专家

集多年制造之经验，持之以恒的精工制造，为海内外用户提供品质优良的电气。我们一直都在为客户制造他们最需要的产品，并提供全方位的技术支持与良好的售后服务！



企业简介



浙江立新起重开关厂成立于1992年，是一家专注于工业操纵杆的企业。多年来，我们致力于提供高质量的产品和卓越的服务，为冶炼、建筑、铁路、矿业等领域的客户提供解决方案。工业操纵杆是我们公司的核心产品，它们具有卓越的性能和可靠性，广泛应用于各个行业。我们的产品都能够提供稳定、精确的操纵能力，帮助客户提高工作效率和安全性。

作为一家技术的公司，我们注重研发创新。我们拥有一支专业的研发团队，不

断探索新的材料和工艺，以满足客户不断变化的需求。除了优质的产品，我们还注重客户服务。我们与客户建立了长期稳定的合作关系，为他们提供全方位的支持和解决方案。我们的销售团队和售后服务团队都经过专业培训，能够及时响应客户的需求，并提供专业的技术支持和维修服务。

CONTENTS

工业操纵杆

QT3A	P01-02
QT3S	P03-04
QT18	P05-07
QTV11	P08-09
QT-VCSSO	P10-12
QT-VNSO	P13-15
QTNS00	P16-17
QTN61	P18-19
QTS23	P20-21
SC1	P22-22
T32E4	P23-23
XKD	P24-27
XKB	P28-31
SQ1	P32-33
SQ2	P34-35
SQ20	P36-37
SQT0	P38-39
SQ4	P40-41
SQ5	P42-43
SQ6	P44-45
SQ7	P46-47
SQ7M	P48-49
SQ8	P50-51
WSM01	P52-53

指拨轮/极限开关

SW01	P54-55
SW02	P56-57
SW03	P58-58
SW04	P59-59
JK16-100	P60-60
JK18-125	P61-61
JK18	P62-62

联动控制台

CZT控制台	P63-63
CT1控制台	P64-64
QT5BM控制台	P65-65
QT5BX控制台	P66-66
CP22甲板控制器	P67-67

QT3A工业操纵杆



概况 Overview

QT3A 操纵杆适用于交流 380V (440V) 以下电路中的电机控制、调速、制动等，可安装在控制台或便携式控制箱上，在港口、航运、铁路、冶金、矿山、电力、建筑等行业中提供可靠的性能。

技术参数 Data

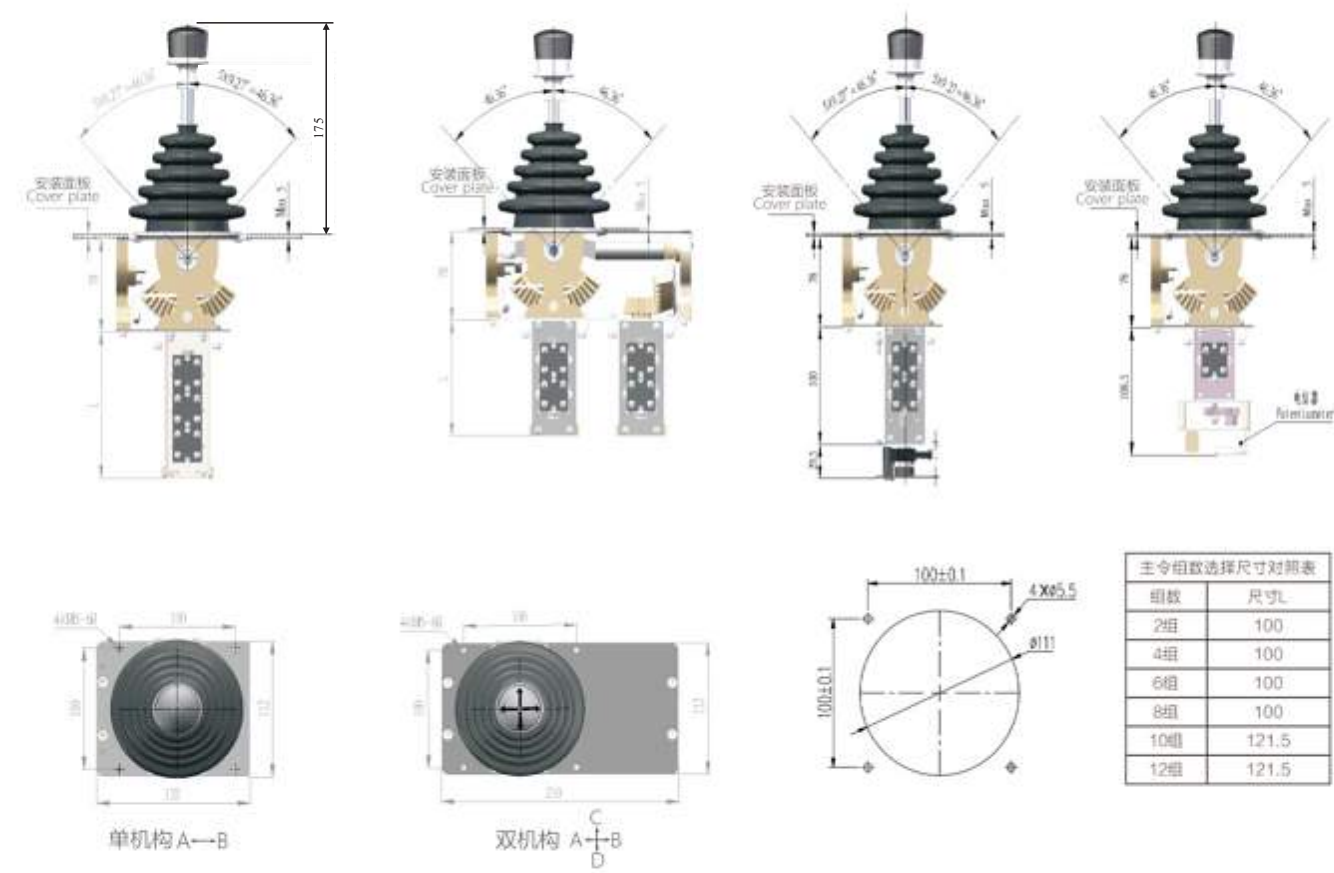
环境温度	工作温度：-20-60℃		最多操作方向	8
手柄操作力	≤20N		可控制机构数量	2
机械寿命	每个运动方向100万次		每个方向最大档位	5
触点特性	电源	交流电AC	每个机构最多触点数	11
	固定电流	10A	防护等级	IP54
	额定电压	380V (440V)	每台主令可加装电位器	2
	电寿命	100万次	固定操作频率	1200次/h

产品选型 Selection		手柄类型	操纵方向	轴1			轴2			备注
				操纵方式	闭合表	电气输出	操纵方式	闭合表	电气输出	
QT3A -										
SHD8B		SHD8B								
S7		S7								
S2		S2								
SHD8		SHD8								
操纵方向										
一字操作(Y轴) ↓			1							
方向操作(XY轴联动) ↗			3							
操纵方式										
弹簧复位				Z						
摩擦定位				R						
闭合表										
01					01					
02					02					
03					03					
04					04					
05					05					
电气输出形式										
电位器输出										
1K						1K				
5K						5K				
10K						10K				
闭合表										
01					01					
02					02					
03					03					
04					04					
05					05					
操纵方式										
弹簧复位										
摩擦定位										

QT3A工业操纵杆



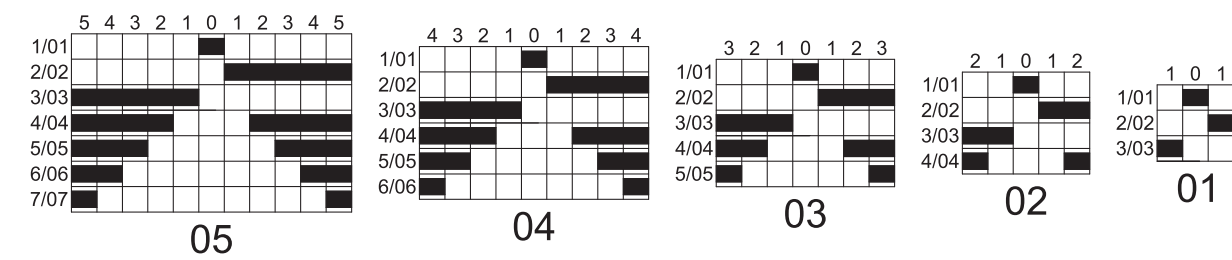
产品尺寸 Product size



可选手柄 Grip



闭合表 Potential closing table



QT3S工业操纵杆



概況 Overview

QT3S型工业操纵杆主要用于交流50Hz(60Hz),额定电压380V(440V)及以下的各种二次回路中,可实现电机换向、调速、制动、联动、分动等操作控制。也可安装于控制台表面或便携式控制盒。

目前已广泛应用与港口、水运、铁路、冶金、矿山、电力、建筑、制造业中各类机械设备。

技术参数 Data

环境温度	工作温度:-20~60℃		最多操作方向	8
手柄操作力	≤20N		可控制机构数量	2
机械寿命	每个运动方向 100万次		每个方向最大档位	5
触点特性	固定电流	10A	防护等级	IP54
	额定电压	380V(440V)	每台主令可加装电位器	2
	电寿命	100万次	固定操作频率	1200次/h



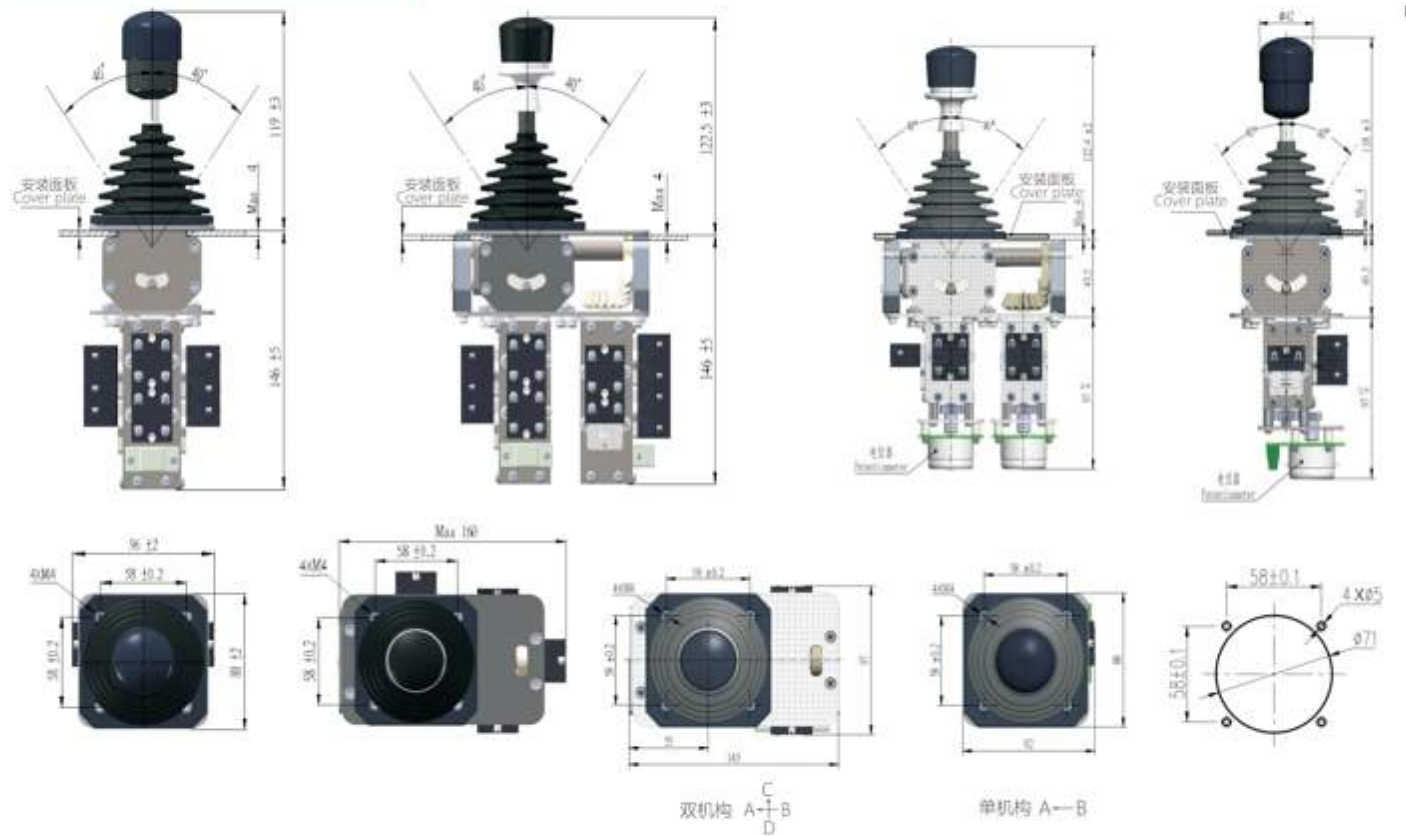
产品选型 Selection

QT3S -										
T型手柄S1	S1									
上提式零位机械连锁S4	S4									
上提式零位机械联锁S5	S5									
下按式零位机械连锁S6	S6									
不带信号按钮手柄SHD8	SHD8									
带信号按钮手柄SHD8B	SHD8B									
操纵方向										备注
一字操作(Y轴)I		1								
方向操作(XY轴联动)		3								电气输出形式
操纵方式										
弹簧复位			Z					1K		1K
摩擦定位			R					5K		5K
								10K		10K
闭合表										闭合表
01				01						01
02				02						02
03				03						03
04				04			01			04
05				05			02			05
注：详情见附录-闭合表							03			06
							04			07
							05			08
电气输出形式										电气输出形式
										注：详情见附录-闭合表
1K										
2K										
5K										
10K										
										操纵方式
							Z			弹簧复位
							R			摩擦定位

QT3S工业操纵杆



产品尺寸 Product size



可选手柄 Grip



闭合表 Potential closing table

QT18工业操纵杆



概况 Overview

QT18工业操纵杆适用于交流380V（440V）以下电路，可实现电机控制、调速、制动等功能，可安装在控制台或便携式控制箱上，广泛应用于港口、航运、铁路、冶金、矿山、建筑等行业。

技术参数 Data

工作温度	-20-60℃	防护等级	IP54
手柄操作力	≤20N	每个主令可加电位器	2
最多操作方向	8	额定电压	380V/440V/24V
可控制机构数量	2	额定电流	10A
最大档位数	6	机械寿命	500W次

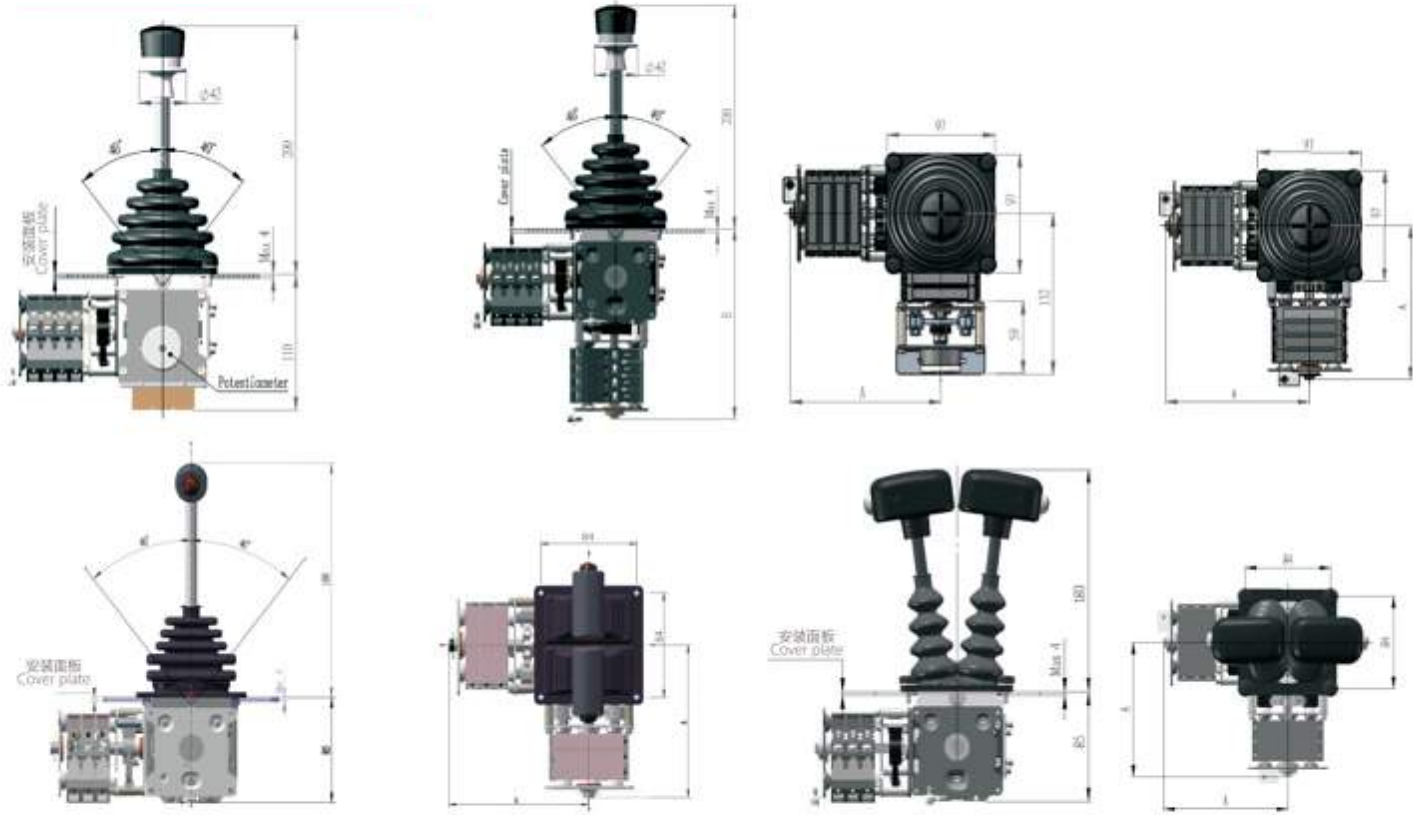
产品选型 Selection

序号	项目	内容	定型												
1	产品名称	QT18工业操纵杆													
2	可选手柄	参照附录-可选手柄列表-QT18可选手柄													
3	操纵方向	1: 一字操作（Y轴） 2: 十字操作（XY轴） 3: 方向操作（XY轴联动） 4: 特殊定位													
4	操纵方式	Z: 弹簧复位 R: 摩擦定位													
5	闭合表	01 02 03 04 05													
6	轴1	<table><tr><td>电压输出 (电位器)</td><td>V1: DC24V -10V~0~ +10V V2: DC24V +10V~0~ +10V V3: DC24V -5V~0~ +5V V4: DC24V +5V~0~ +5V V5: DC24V 0~ +10V V6: DC24V 0~ +5V</td><td>霍尔输出 (H-霍尔型)</td><td>HV1: DC5V 0~2.5~5V HV2: DC5V 0.5~2.5~4.5V HV3: DC5V 1.0~2.5~4.0V HV4: DC5V 1.25~2.5~3.75V</td></tr><tr><td>CAN (霍尔传感器)</td><td>CAN 2.0输出 CAN J1939输出 CAN OPEN</td><td>电流输出 (电位器)</td><td>I1: DC24V 4mA~12mA~20mA I2: DC24V 20mA~4mA~20mA</td></tr><tr><td></td><td></td><td>电位器输出 (仅电位器)</td><td>1K 2K 5K 10K</td></tr></table>	电压输出 (电位器)	V1: DC24V -10V~0~ +10V V2: DC24V +10V~0~ +10V V3: DC24V -5V~0~ +5V V4: DC24V +5V~0~ +5V V5: DC24V 0~ +10V V6: DC24V 0~ +5V	霍尔输出 (H-霍尔型)	HV1: DC5V 0~2.5~5V HV2: DC5V 0.5~2.5~4.5V HV3: DC5V 1.0~2.5~4.0V HV4: DC5V 1.25~2.5~3.75V	CAN (霍尔传感器)	CAN 2.0输出 CAN J1939输出 CAN OPEN	电流输出 (电位器)	I1: DC24V 4mA~12mA~20mA I2: DC24V 20mA~4mA~20mA			电位器输出 (仅电位器)	1K 2K 5K 10K	
电压输出 (电位器)	V1: DC24V -10V~0~ +10V V2: DC24V +10V~0~ +10V V3: DC24V -5V~0~ +5V V4: DC24V +5V~0~ +5V V5: DC24V 0~ +10V V6: DC24V 0~ +5V	霍尔输出 (H-霍尔型)	HV1: DC5V 0~2.5~5V HV2: DC5V 0.5~2.5~4.5V HV3: DC5V 1.0~2.5~4.0V HV4: DC5V 1.25~2.5~3.75V												
CAN (霍尔传感器)	CAN 2.0输出 CAN J1939输出 CAN OPEN	电流输出 (电位器)	I1: DC24V 4mA~12mA~20mA I2: DC24V 20mA~4mA~20mA												
		电位器输出 (仅电位器)	1K 2K 5K 10K												
7	操纵方式	Z: 弹簧复位 R: 摩擦定位													
8	闭合表	01 02 03 04 05													
9	轴2	<table><tr><td>电压输出 (电位器)</td><td>V1: DC24V -10V~0~ +10V V2: DC24V +10V~0~ +10V V3: DC24V -5V~0~ +5V V4: DC24V +5V~0~ +5V V5: DC24V 0~ +10V V6: DC24V 0~ +5V</td><td>霍尔输出 (H-霍尔型)</td><td>HV1: DC5V 0~2.5~5V HV2: DC5V 0.5~2.5~4.5V HV3: DC5V 1.0~2.5~4.0V HV4: DC5V 1.25~2.5~3.75V</td></tr><tr><td>CAN (霍尔传感器)</td><td>CAN 2.0输出 CAN J1939输出 CAN OPEN</td><td>电流输出 (电位器)</td><td>I1: DC24V 4mA~12mA~20mA I2: DC24V 20mA~4mA~20mA</td></tr><tr><td></td><td></td><td>电位器输出 (仅电位器)</td><td>1K 2K 5K 10K</td></tr></table>	电压输出 (电位器)	V1: DC24V -10V~0~ +10V V2: DC24V +10V~0~ +10V V3: DC24V -5V~0~ +5V V4: DC24V +5V~0~ +5V V5: DC24V 0~ +10V V6: DC24V 0~ +5V	霍尔输出 (H-霍尔型)	HV1: DC5V 0~2.5~5V HV2: DC5V 0.5~2.5~4.5V HV3: DC5V 1.0~2.5~4.0V HV4: DC5V 1.25~2.5~3.75V	CAN (霍尔传感器)	CAN 2.0输出 CAN J1939输出 CAN OPEN	电流输出 (电位器)	I1: DC24V 4mA~12mA~20mA I2: DC24V 20mA~4mA~20mA			电位器输出 (仅电位器)	1K 2K 5K 10K	
电压输出 (电位器)	V1: DC24V -10V~0~ +10V V2: DC24V +10V~0~ +10V V3: DC24V -5V~0~ +5V V4: DC24V +5V~0~ +5V V5: DC24V 0~ +10V V6: DC24V 0~ +5V	霍尔输出 (H-霍尔型)	HV1: DC5V 0~2.5~5V HV2: DC5V 0.5~2.5~4.5V HV3: DC5V 1.0~2.5~4.0V HV4: DC5V 1.25~2.5~3.75V												
CAN (霍尔传感器)	CAN 2.0输出 CAN J1939输出 CAN OPEN	电流输出 (电位器)	I1: DC24V 4mA~12mA~20mA I2: DC24V 20mA~4mA~20mA												
		电位器输出 (仅电位器)	1K 2K 5K 10K												
10	安装尺寸	M1: 安装板开孔尺寸B型（84*84） M2: 安装板开孔尺寸A型（80*80） X: 定做	参考后方安装尺寸												
11	触头组安装方式	参考后方触头组安装方式													
12	备注														

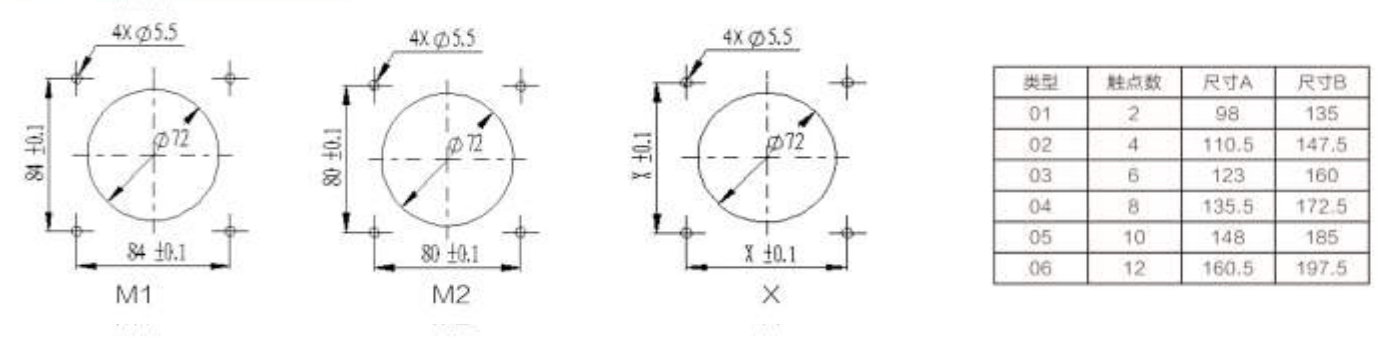
QT18工业操纵杆



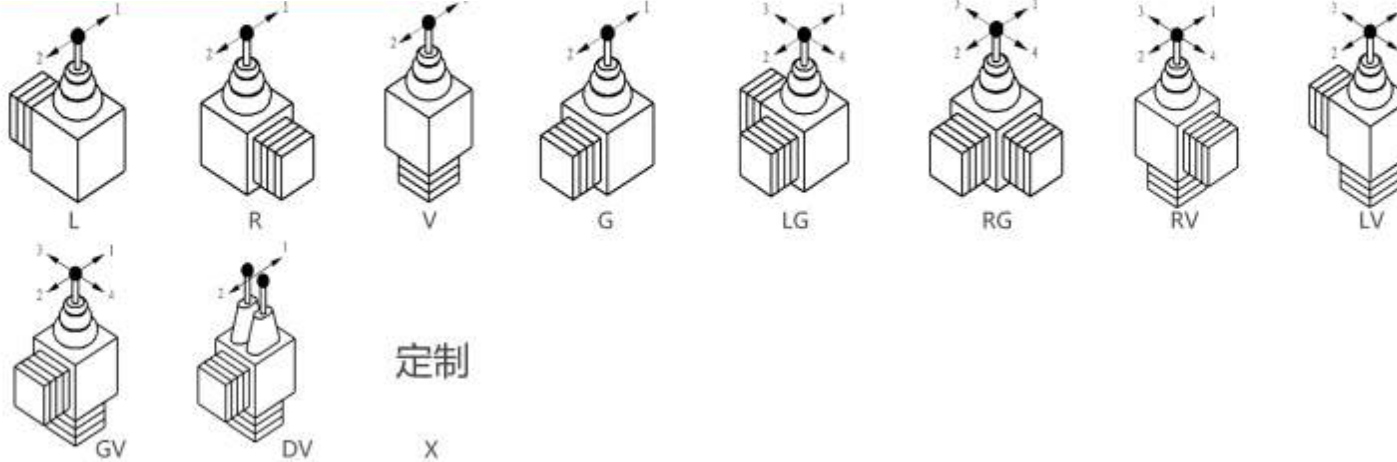
产品尺寸 Product size



安装尺寸 Size



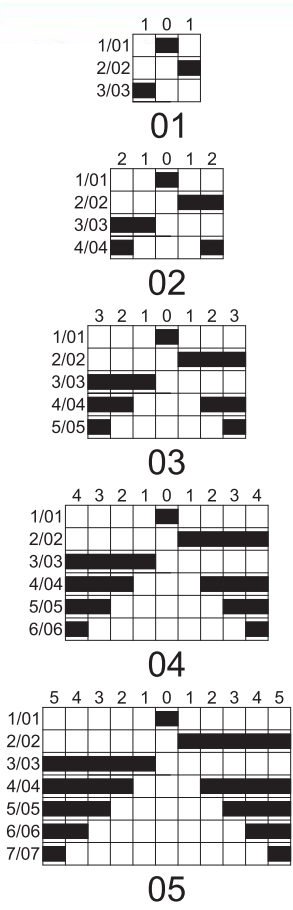
触头组安装方式



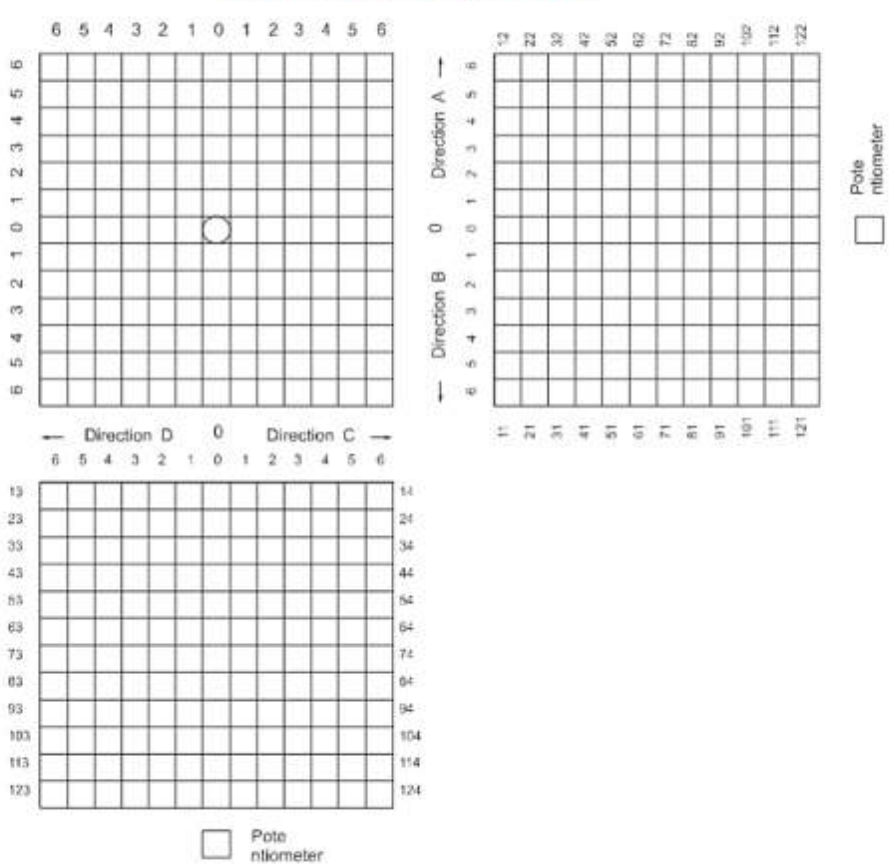
QT18工业操纵杆



闭合表 Potential closing table



若有其他需求请在下方图标打 X



可选手柄 Grip



QTV11工业操纵杆



概况 Overview

QTV11型工业操纵杆主要用于交流50Hz(60Hz),额定电压380V(440V) 以下的各种二次回路中,可实现电机换向、调速、制动、联动、分 动等操作用控制。也可安装于控制台表面或便携式控制盒。
目前已广泛应用与港口、水运、铁路、冶金、矿山、电力、建筑、制 造业中各类机械设备。

技术参数 Data

温度要求	-40℃~85℃	防护等级	IP54
手柄操作力	≤20N	每个主令可加电按钮	2
最多操作方向	8	额定电压	380V/440V
可控制机构数量	2	额定电流	10A
最大档位数	4	机械寿命	500W次

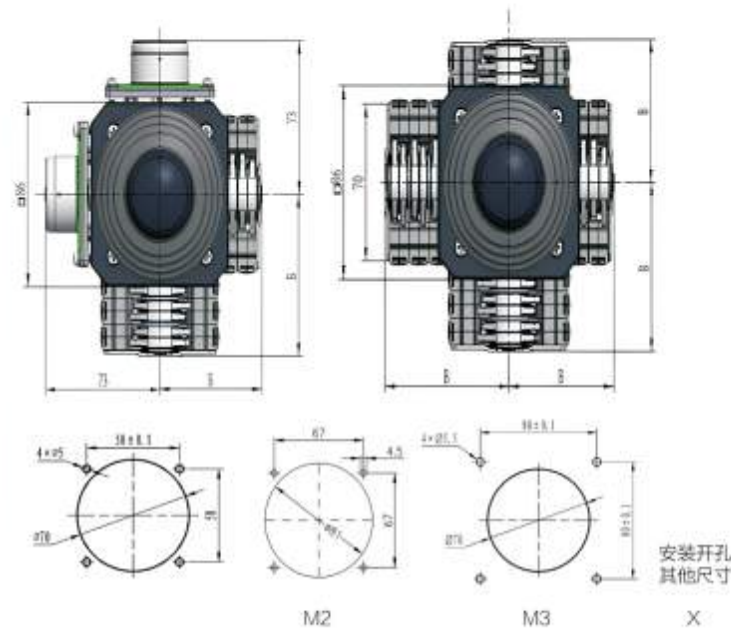


产品选型 Selection	手柄 类型	操纵 方向	轴1			轴2			安装 尺寸	触头组 安装	备注
			操纵方式	闭合表	电气输出	操纵方式	闭合表	电气输出			
QTV11 -											
手柄类型											
上提式零位机械联锁S4											
下压式零位机械联锁S5											
下按式零位机械联锁S6											
带信号按钮手柄SHD8B											
手柄SHD8											
注: 其他选型见附录--手柄											
操作方向											
一字操作(Y轴) I											
十字操作(XY轴) 十											
方向操作(XY轴联动) 三											
注: H型,C型, L型及其他定位											
操纵方式											
弹簧复位											
摩擦定位											
闭合表											
01											
02											
03											
04											
05											
注: 其他定制可绘制后方向闭合表图上											
电气输出形式											
DC24V -10V~0~ +10V											
DC24V +10V~0~ +10V											
DC24V 4mA~12mA~20mA											
DC24V 20mA~4mA~20mA											
DC5V 0~2.5~5V											
DC5V 0.5~2.5~4.5V											
1K											
2K											
5K											
10K											
触头组安装											
30											
21											
12											
3030											
2130											
注: 其他见后触头组安装方式											
安装尺寸											
M1											
M2											
M3											
X											
安装开孔尺寸A型 (58*58)											
安装开孔尺寸B型 (67*67)											
安装开孔尺寸C型 (80*80)											
安装开孔尺寸其他尺寸											
电气输出形式											
DC24V -10V~0~ +10V											
DC24V +10V~0~ +10V											
DC24V 4mA~12mA~20mA											
DC24V 20mA~4mA~20mA											
DC5V 0~2.5~5V											
DC5V 0.5~2.5~4.5V											
1K											
2K											
5K											
10K											
闭合表											
01											
02											
03											
04											
05											
注: 其他选型见附录--闭合表											
操纵方式											
弹簧复位											
摩擦定位											

QTV11工业操纵杆



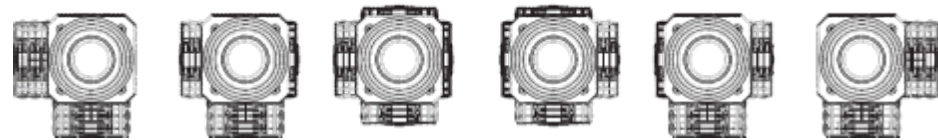
产品尺寸 Product size



基础单元 Base unit



单轴-30 单轴-21 单轴-12 单轴-03

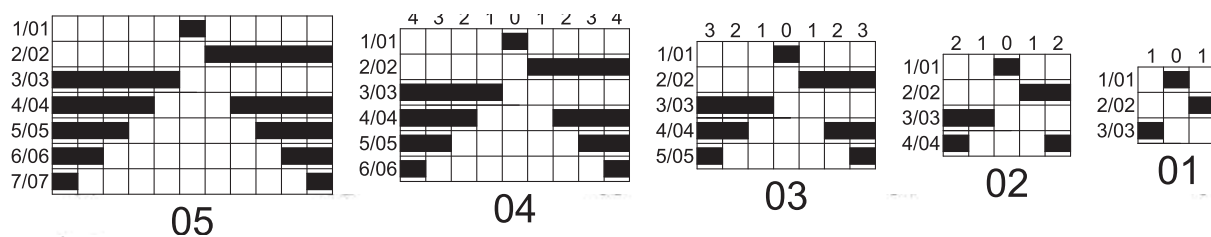


双轴-3030 双轴-2130 双轴-2121 双轴-1221 双轴-1230 双轴-0330

可选手柄 Grip



闭合表 Potential closing table



QT-VCSO工业操纵杆



概況 Overview

QT-VCSO型工业操纵杆主要用于交流50Hz(60Hz),额定电压380V(440V)及以下的各种二次回路中,可实现电机换向、调速、制动、联动、分动等操作控制,也可安装于控制台表面或便携式控制盒。目前已广泛应用与港口、水运、铁路、冶金、矿山、电力、建筑、制造业中各类机械设备。

技术参数 Data

温度要求	-30℃~65℃	每个机构数	24
手柄操作力	≤20N	每个主令可加电器	2
最多操作方向	8	额定电压	380V/440V
可控制机构数量	2	额定电流	10A
最大档位数	5	机械寿命	300W/次



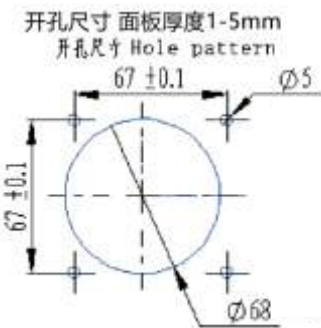
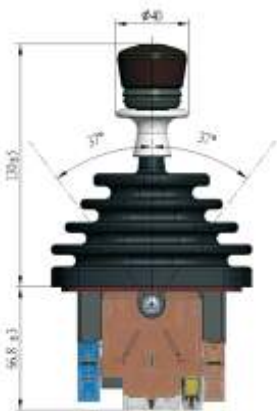
产品选型 Selection

产品选型 Selection	手柄类型	操纵方向	面板尺寸	手柄长度	轴1			轴2			安装方式	备注
					操纵方式	闭合表	电气输出	操纵方式	闭合表	电气输出		
QT-VCSSO -												
手柄类型 上提式零位机械联锁 SG41Z 下按式零位机械联锁 S8 注:其他特殊手柄见产品选型												
操纵方向 一字操作(Y轴) ↓ 1 十字操作(XY轴) ↕ 2 方向操作(XY轴联动) 3 H型、C型、L型及其他定位 4												
面板尺寸 面板尺寸A型109*109 A 面板尺寸B型101*101 B												
手柄高度 标准高度120mm 140 14 110 11 特殊 X												
操纵方式 弹簧复位 Z 摩擦定位 (仅单轴) R												
闭合表 注:见附录一-闭合表 01 01 02 02 03 03 04 04 05 05												
电气输出形式 DC24V -10V-0~ +10V V1 1K 1K DC24V +10V-0~ +10V V2 2K 2K DC24V 4mA-12mA-20mA I1 5K 5K DC24V 20mA-4mA-20mA I2 10K 10K DC5V 0-2.5-5V HV1 DC5V 0.5-2.5-4.5V HV2												
闭合表 01 01 02 02 03 03 04 04 05 05												
操纵方式 弹簧复位 摩擦定位(仅单轴)												

QT-VC SO工业操纵杆



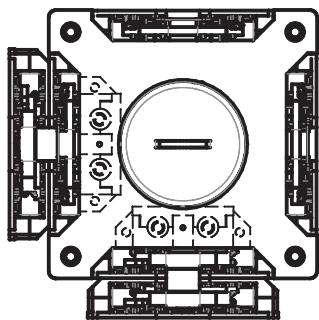
产品尺寸 Product size



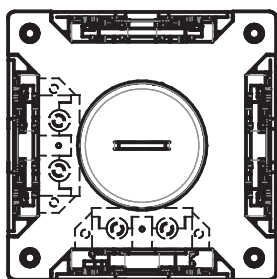
主令组数选择尺寸对照

组数	尺寸A	尺寸B
1组	41	83
2组	56	98
3组	71	113
4组	86	128
5组	101	143
N组	26+15N	68+15N

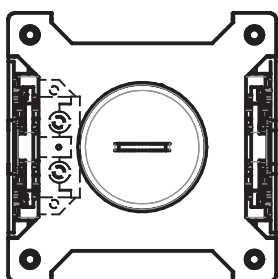
触头组安装方式



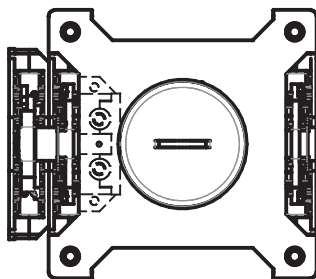
双轴-3131



双轴-2121



单轴-21



单轴-31

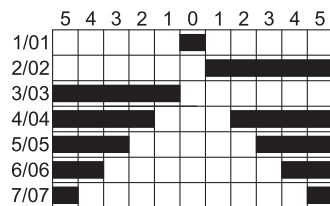
可选手柄 Grip



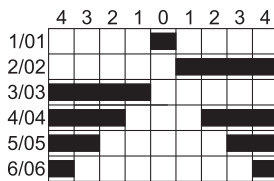
QT-VC SO工业操纵杆



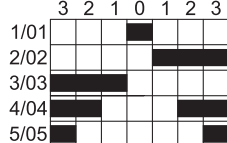
闭合表 Potential closing table



05



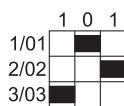
04



03

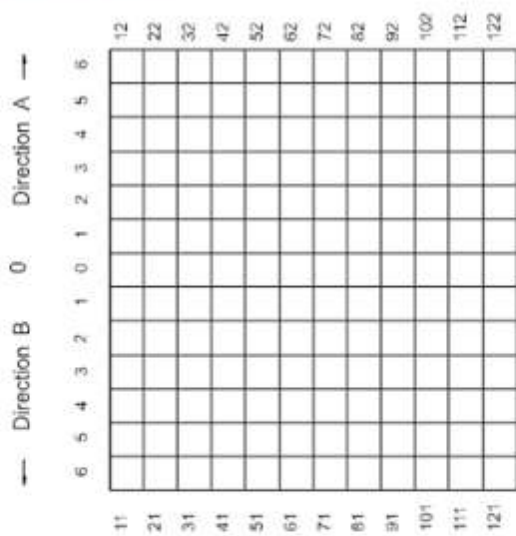
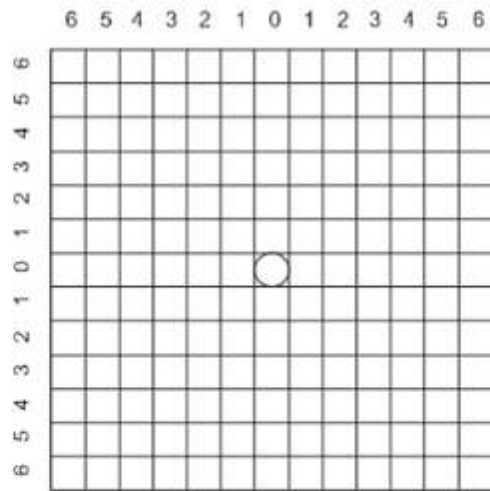


02

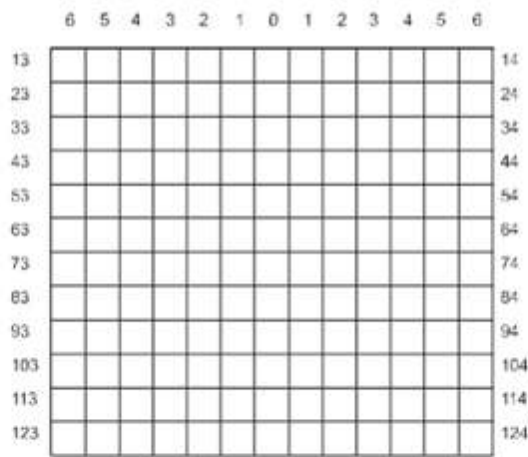


01

若有其他需求请在下方图标打 X



Direction D 0 Direction C



Pole ntometer

QT-VNSO工业操纵杆



概况 Overview

QT-VNSO型工业操纵杆主要用于交流50Hz(60Hz),额定电压380V(440V)及以下的各种二次回路中,可实现电机换向、调速、制动、联动、分动等操作控制,也可安装于控制台表面或便携式控制盒。目前已广泛应用与港口、水运、铁路、冶金、矿山、电力、建筑、制造业中各类机械设备。

技术参数 Data

温度要求	-20℃~60℃	每个机构数	24
手柄操作力	≤50N	每个主令可加电位器	2
最多操作方向	8	额定电压	380V/440V
可控制机构数量	2	额定电流	10A
最大档位数	6	机械寿命	500W次

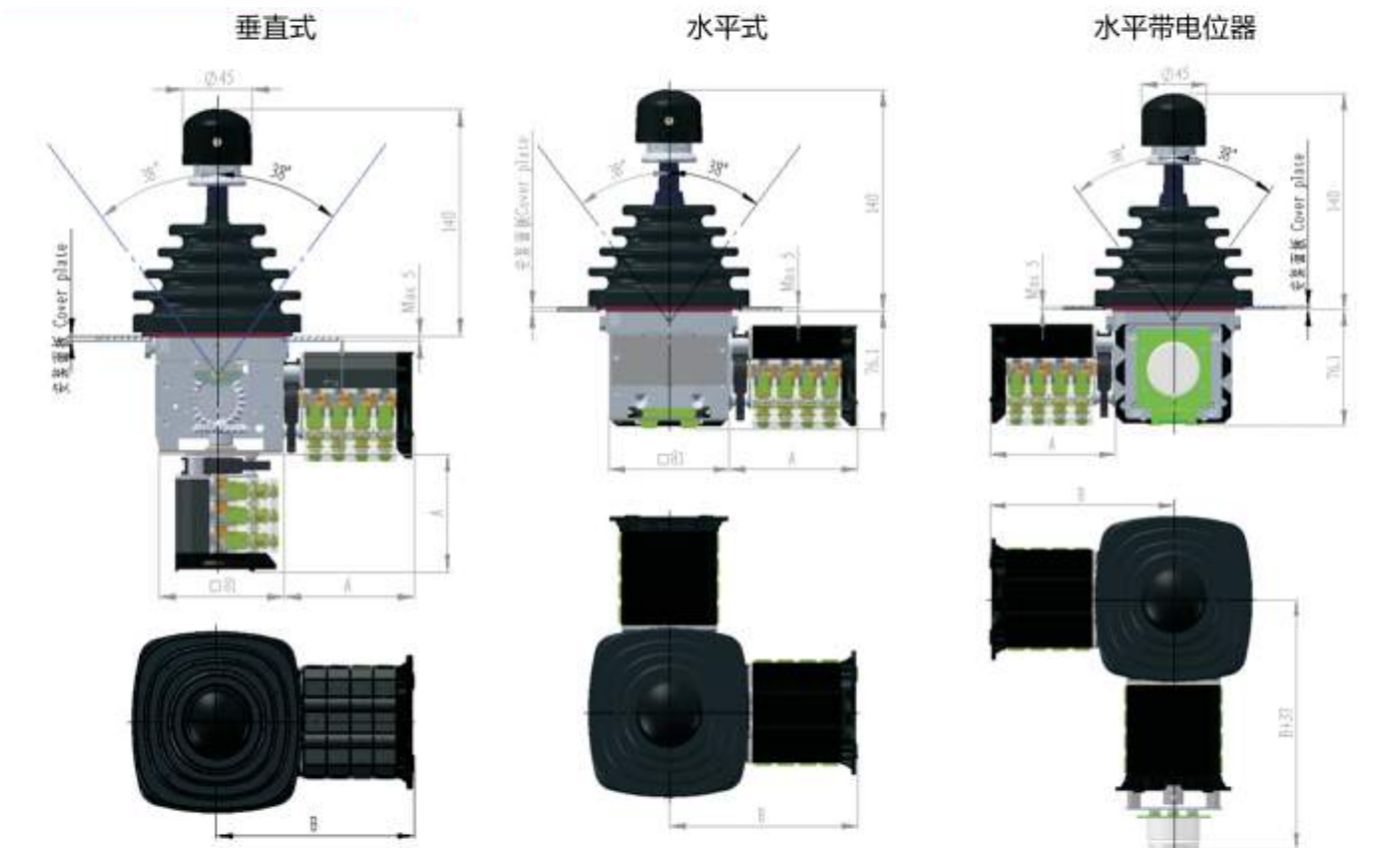


产品选型 Selection	手柄类型	操纵方向	轴1			轴2			安装尺寸	触头组安装	备注
			操纵方式	闭合表	电气输出	操纵方式	闭合表	电气输出			
QT-VNSO -											
手柄类型											
上提式零位机械联锁SG41Z SG41Z											备注
下按式零位机械联锁S6 S6											
注:其他特殊手柄见产品选型											触头组安装方式
操纵方向											单轴 L
一字操作(Y轴) ↓											单轴R
十字操作(XY轴) ⊕											双轴 LG
方向操作(XY轴联动) 888											双轴RG
H型、C型、L型及其他定位											注: 详细见后方触头组安装
操纵方式											安装尺寸
弹簧复位 Z											开孔尺寸67*67 A型
摩擦定位(仅单轴) R											电气输出形式
闭合表											
01											V1 DC24V -10V-0~ +10V 1K 1K
02											V2 DC24V +10V-0~ +10V 2K 2K
03											V3 DC24V -5V-0~ +5V 5K 5K
04											V4 DC24V +5V-0~ +5V 10K 10K
05											V5 DC24V 0~ +10V CAN 2.0 CAN 2.0输出
电气输出形式											V6 DC24V 0~ +5V CAN J1939 CAN J1939输出
DC24V -10V-0~ +10V V1 DC5V 0-2.5-5V HV1											I1 DC5V 0-2.5-5V CAN OPEN CAN OPEN
DC24V +10V-0~ +10V V2 DC5V 0.5~2.5-4.5V HV2											I2 DC5V 0.5~2.5-4.5V
DC24V -5V-0~ +5V V3 DC5V 1.0-2.5-4.0V HV3											HV1 DC5V 1.0-2.5-4.0V
DC24V +5V-0~ +5V V4 DC5V 1.25-2.5-3.75V HV4											HV2 DC5V 1.25-2.5-3.75V
DC24V 0~ +10V V5 1K 1K											HV3 DC24V 4mA-12mA-20mA
DC24V 0~ +5V V6 2K 2K											HV4 DC24V 20mA-4mA-20mA
DC24V 4mA-12mA-20mA I1 5K 5K											
DC24V 20mA-4mA-20mA I2 10K 10K											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											
CAN OPEN CAN OPEN											
CAN 2.0输出 CAN 2.0											
CAN J1939输出 CAN J1939											

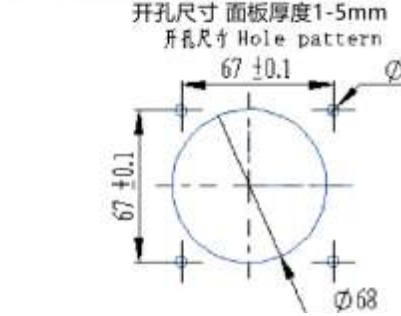
QT-VNSO工业操纵杆



产品尺寸 Product size

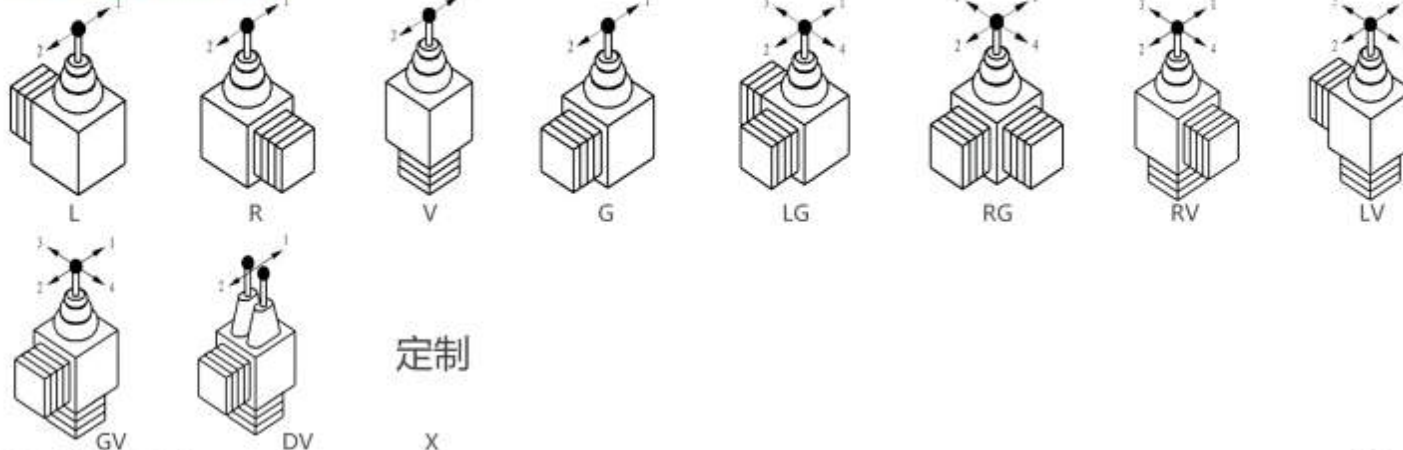


安装尺寸 Size



VNSO主令组数选择尺寸对照		
组数	尺寸A	尺寸B
1组	41	83
2组	56	98
3组	71	113
4组	86	128
5组	101	143
N组	26+15N	68+15N

触头组安装方式



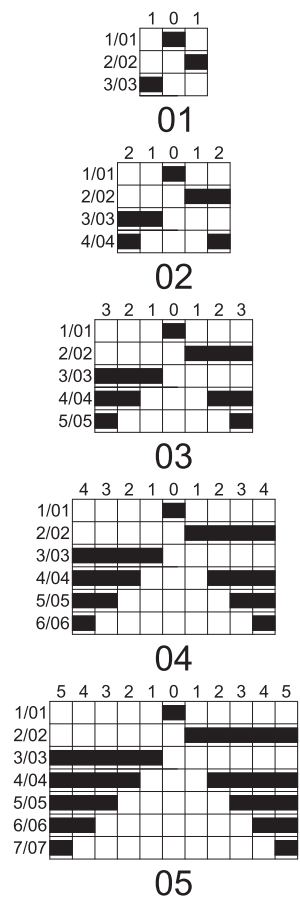
QT-VNSO工业操纵杆



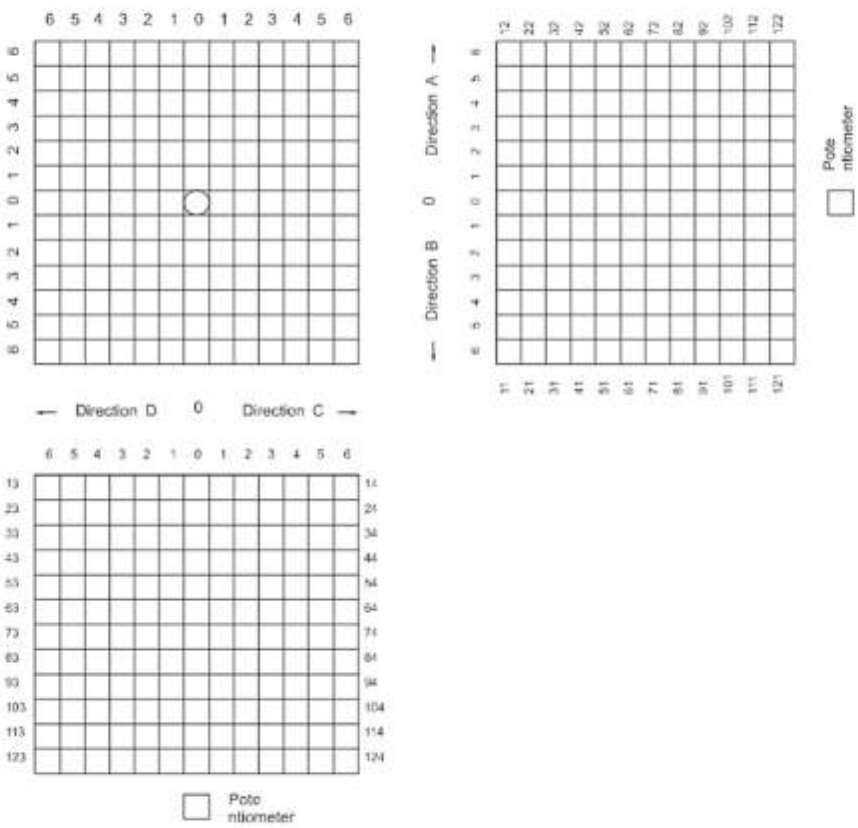
QTNS00工业操纵杆



闭合表 Potential closing table



若有其他需求请在下方图标打 X



可选手柄 Grip



概况 Overview

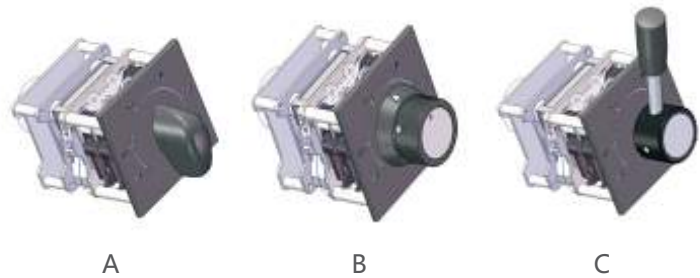
QTNS00是一种坚固的旋转开关，具有稳定的驱动机构，可选配不同的手柄。广泛应用在控制面板上，船舶及各种控制电路。

技术参数 Data

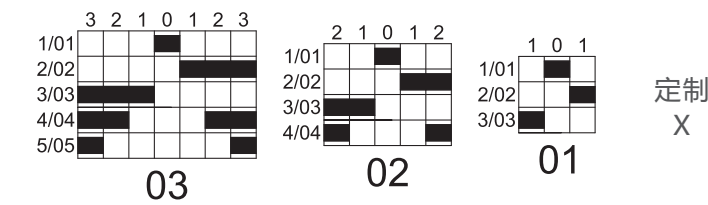
环境温度: -40~+60℃
工作温度: -30~+60℃
机械寿命: 100W
防护等级: IP56°



产品选型 Selection		手柄类型	运动方式	输出方式	节点图	备注
QTNS00-						
手柄类型						
A		A				备注
B		B				
C		C				
运动方式						
自复位			Z			节点图
摩擦定位			R			
输出方式						
DC24V-10V~0~+10V				V1	01	01
DC24V +10V~0~+10V				V2	02	02
DC24V-5V~0~+5V				V3	03	03
DC24V +5V~0~ +5V				V4	X	X
DC24V 0- +10V				V5		
DC24V 0- +5V				V6		
DC24V 4mA-12mA-20mA				I1		
DC24V 20mA-4mA-20mA				I2		
DC5V 0-2.5-5V				HV1		
DC5V 0.5-2.5-4.5V				HV2		
DC5V 1.0-2.5-4.0V				HV3		
DC5V 1.25-2.5-3.75V				HV4		



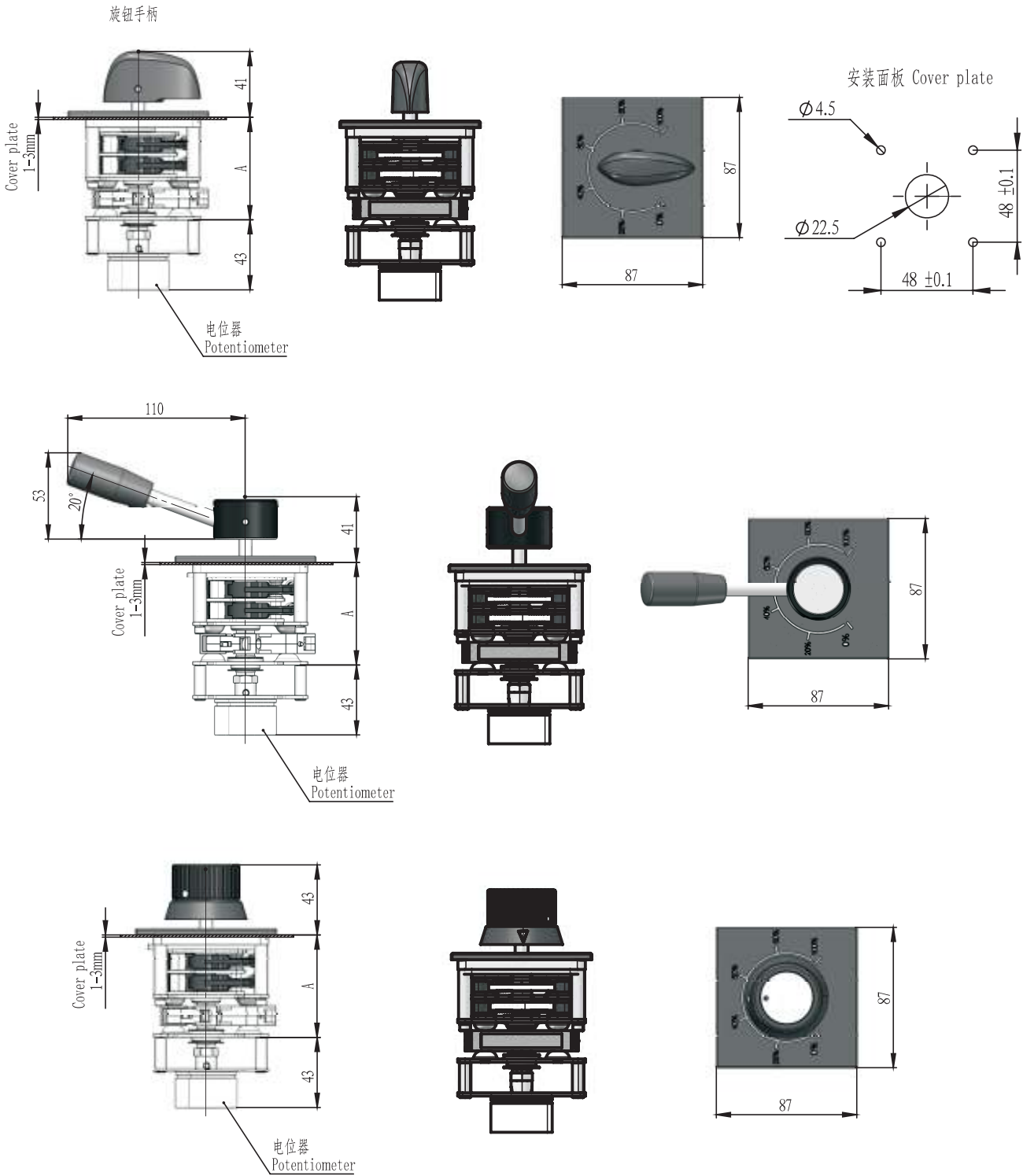
闭合表 Potential closing table



QTN500工业操纵杆



产品尺寸 Product size



QTN61工业操纵杆



概况 Overview

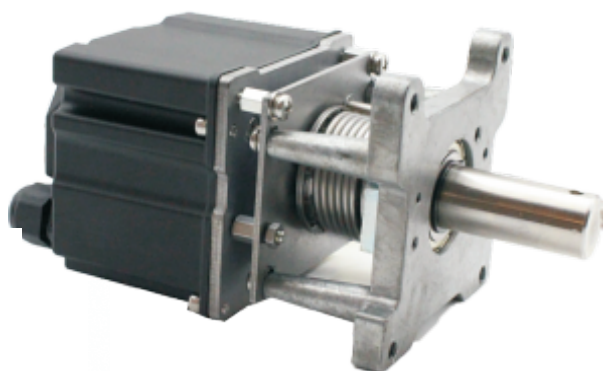
单轴操作

- 弹簧复位，摩擦定位
- 锁定接触位置，瞬时接触位置
- 集成的总线接口；
- 可配备微开关，双触点元件，电位器，或绝对编码器

QTN61以坚固的金属铸造驱动块为标准，保证了较长的使用寿命和高数量的切换周期。它可用于要求苛刻的控制任务。甲板机械。

技术参数 Data

环境温度：-20℃-60℃
机械寿命：200W
电气输出：霍尔传感器电位器，电压输出，电流输出
防护等级：面板上IP65，面板下IP00

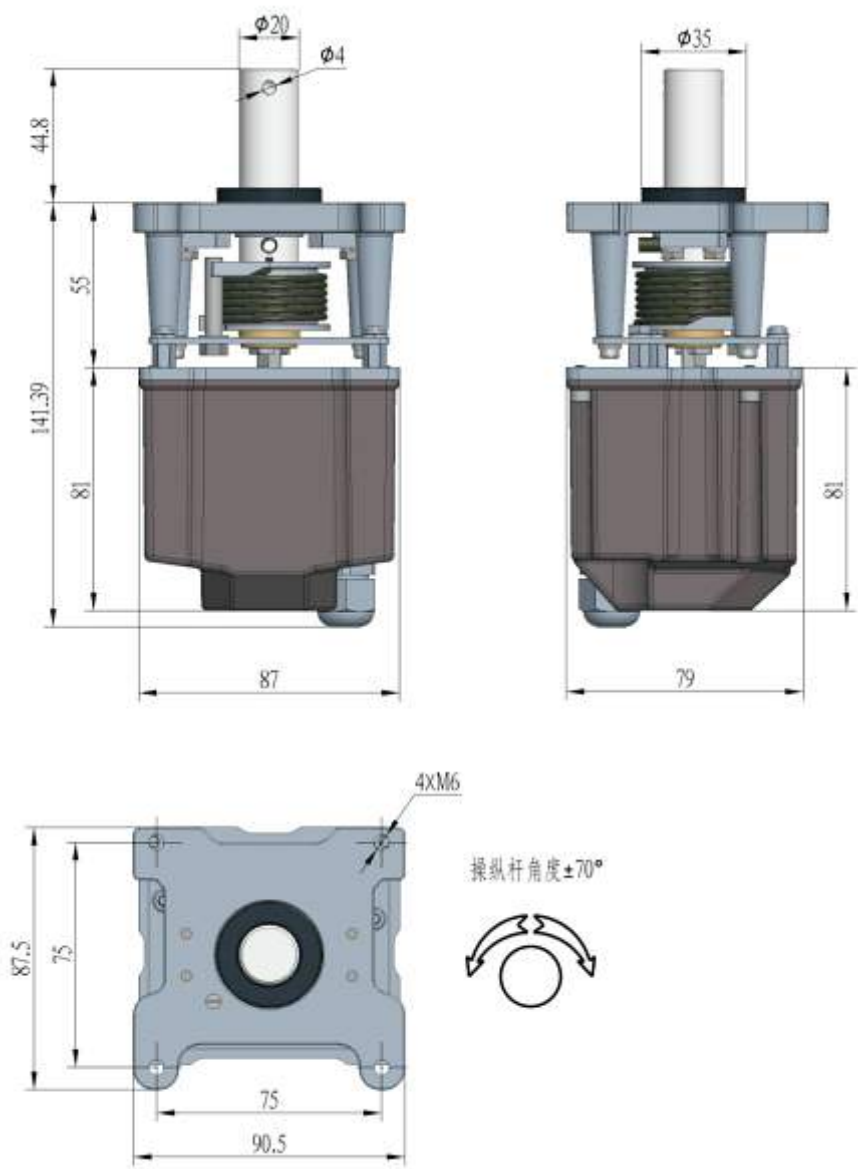


产品选型 Selection	操纵方式	操纵方向	输出方式	闭合位置	出线方式	备注
QTN61-						
操纵方式						备注
摩擦定位	R					
弹簧复位	Z					出线方式
操纵方向						端子接口
一字操作 (1.Y轴) ↓		1			A	直接出线(30mm)
输出方式					L	特殊要求
DC24V -10V~0~ +10V			V1	01	X	
DC24V +10V~0~ +10V			V2	02		闭合位置
DC24V -5V~0~ +5V			V3	03		
DC24V +5V~0~ +5V			V4			
DC24V 0~ +10V			V5			
DC24V 0~ +5V			V6			
四线制 4mA~12mA~20mA			I1			
四线制 20mA~4mA~20mA			I2			
DC5V 0~2.5~5V			HV1			
DC5V 0.5~2.5~4.5V			HV2			
DC5V 1.0~2.5~4.0V			HV3			
DC5V 1.25~2.5~3.75V			HV4			
普通双向输出			P1			
普通单方向输出			P2			
10K			10K			
5K			5K			

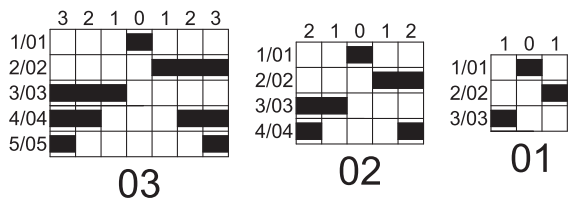
QTN61工业操纵杆



产品尺寸 Product size



闭合表 Potential closing table



QTS23工业操纵杆



概况 Overview

单轴操作

- 弹簧复位，摩擦定位，机械连锁
- 锁定接触位置，瞬时接触位置
- 集成的总线接口；
- 可配备微开关，双触点元件，电位器，或绝对编码器

QTS23以坚固的金属铸造驱动块为标准，保证了较长的使用寿命和高数量的切换周期。它可用于要求苛刻的控制任务。该操纵杆经常用于控制台、工程机械、市政车辆和甲板机械。

技术参数 Data

环境温度：-20℃-60℃
机械寿命：200W
电气输出：霍尔传感器电位器，电压输出，电流输出
防护等级：面板上IP65，面板下IP00
安装方式：从上往下安装

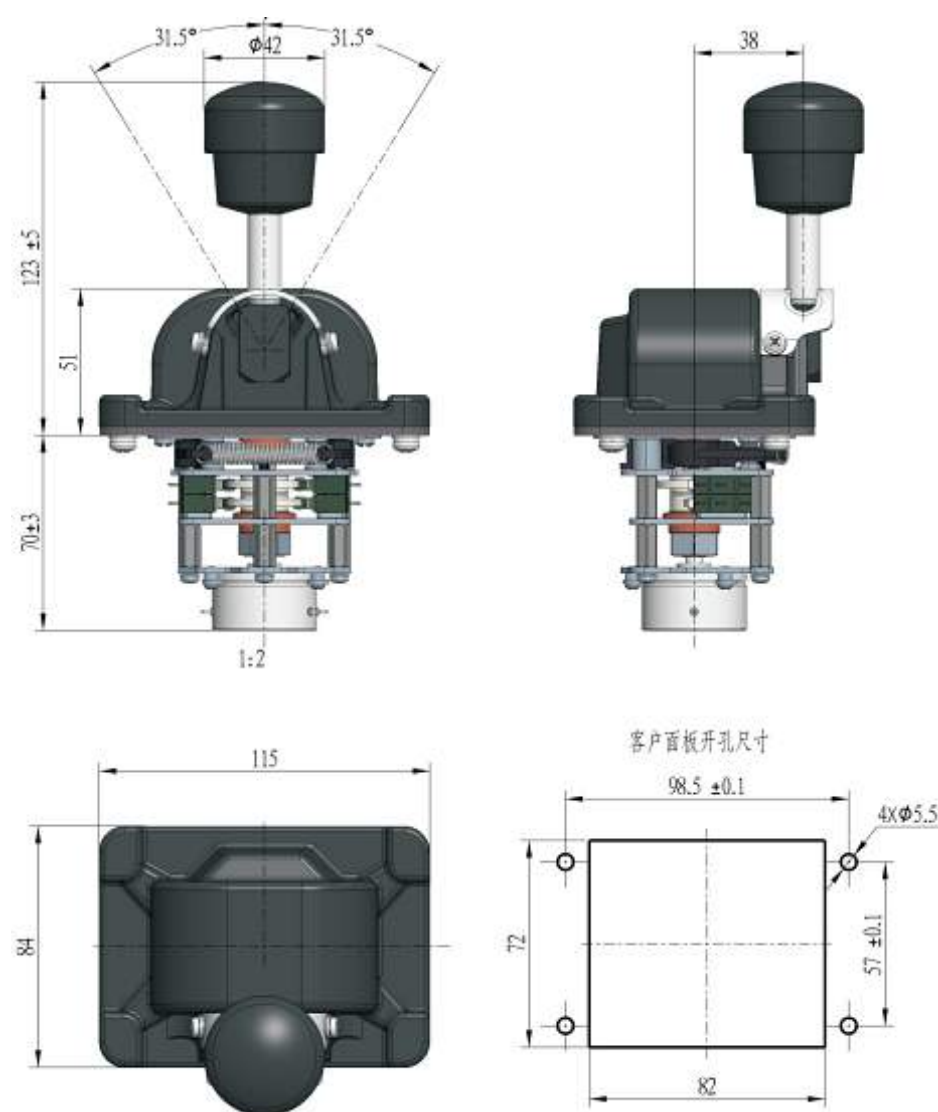


产品选型 Selection	手柄类型	操纵方式	操纵方向	输出方式	出线方式	备注
QTS23-						
						备注
						出线方式
						端子接口
						直接出线(30mm)
						特殊要求
						输出方式
						V1 DC24V -10V~0~ +10V
						V2 DC24V +10V~0~ +10V
						V3 DC24V -5V~0~ +5V
						V4 DC24V +5V~0~ +5V
						V5 DC24V 0~ +10V
						V6 DC24V 0~ +5V
						I1 四线制 4mA~12mA~20mA
						I2 四线制 20mA~4mA~20mA
						HV1 DC5V 0~2.5~5V
						HV2 DC5V 0.5~2.5~4.5V
						HV3 DC5V 1.0~2.5~4.0V
						HV4 DC5V 1.25~2.5~3.75V
						P1 普通双向输出
						P2 普通单方向输出
						10K 10K
						5K 5K

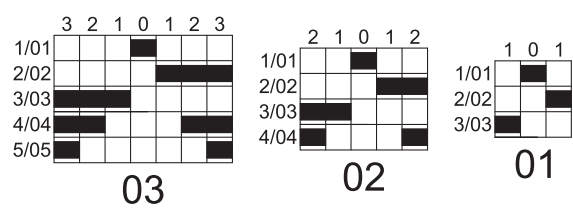
QTS23工业操纵杆



产品尺寸 Product size



闭合表 Potential closing table



SC1工业操纵杆



概况 Overview

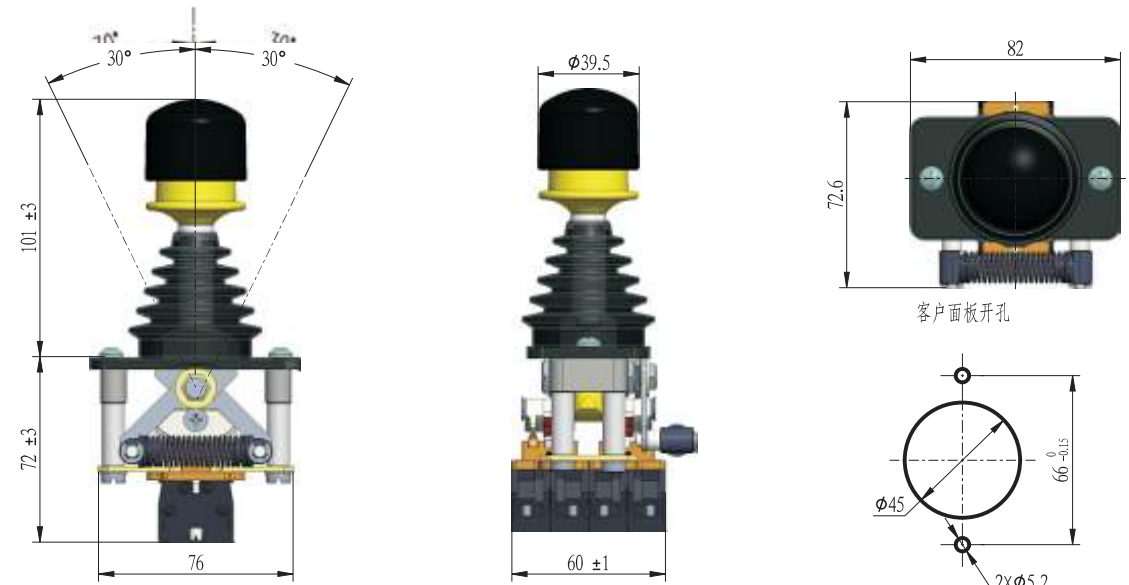
该产品体积小，重量轻，结构简单、操作轻灵，设有零位自复和自锁装置工作安全可靠，使用寿命长，具有接线、安装、维修方便等特点。该系列产品主要应用于起重机、建筑机械、自动化控制等。

技术参数 Data

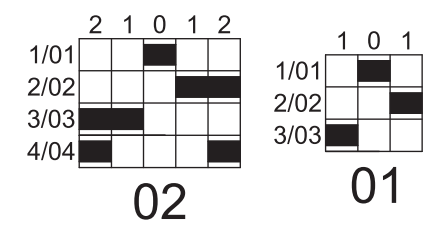
环境温度	工作温度-20-60℃
手柄操作力	≤20N
机械寿命	每个运动方向100万次
电源	交流电AC2.6A/DC 0.3A
固定电流	15A
额定电压	380V(440V)
电寿命	100万次
手柄	带机械锁零
固定操作频率	2400次/h



产品尺寸 Product size



闭合表 Potential closing table



XKD工业操纵杆



产品选型 Selection	控制杆	手柄类型	AB运动机构			CD运动机构			
			模块个数	运动形式	电位器	模块个数	运动形式	电位器	
XKD-									
控制杆									
标准长度200MM									
手柄类型									
标准手柄									
零位机械联锁手柄									
带零位机械和电气联锁的手柄(CO触点)									
下按式 · 1NO+1NC触点									
· 2NO触点									
平头按钮式 · 1NO+1NC触点									
· 2NO触点									
凸头按钮式 · 1NO+1NC触点									
· 2NO触点									
AB方向									
双触点模块的数量									
0模块 1模块 2模块									
3模块 4模块 5模块									
6模块 7模块 8模块									
手柄运动方式									
有档位手感，保持位置									
3档									
5档(12°起)或6档(6°起) (2)									
有档位手感，弹簧复位									
3档									
5档(12°起)或6档(6°起) (2)									
无档位手感，弹簧复位(3)									
5									
电气输出形式									
不带电位器									
0									
只带电位器支架									
1									
电位器支架+电位器 (4)									
2									
备注									
(1) 3档: 只能2触点变化凸轮。									
(2) 5档: 使用各种变位凸轮。当单方向在5档及以下时，第1档在12°位置，当单方向需要6个档位时，第1档在6°位置。									
(3) 带电位器时，建议采用这种运动方式。									
(4) 电位器阻值在订货表格中表面，标准阻值电位器见42和43页。									

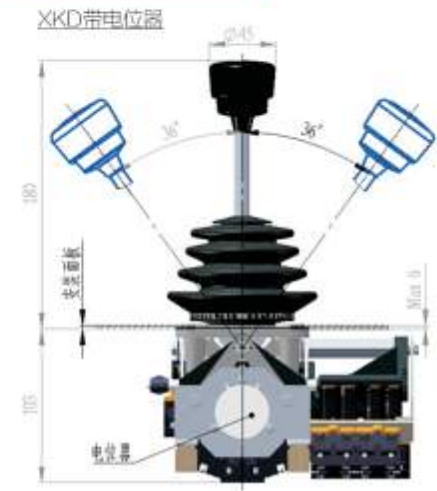
可选手柄 Grip



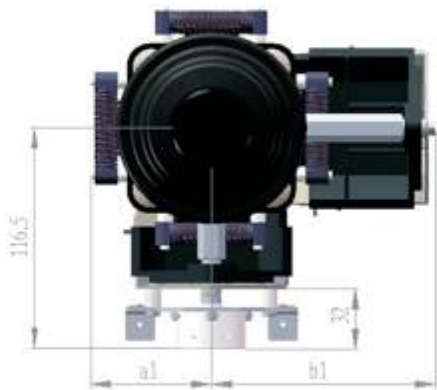
XKD工业操纵杆



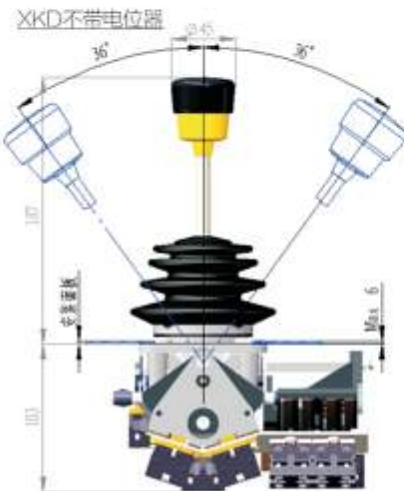
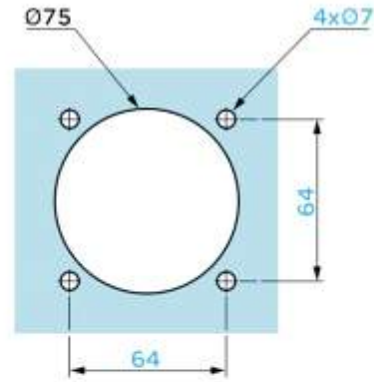
产品尺寸 Product size



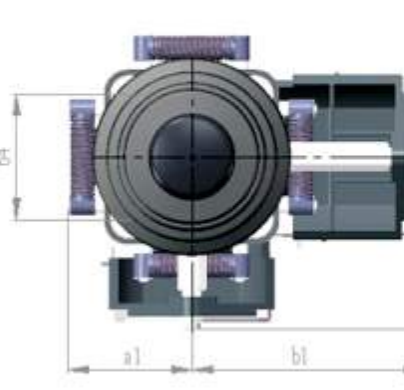
4触点模块+1副零位触点



开孔 面板厚度1到6mm



4触点模块+1副零位触点



	a1	b1
XKD 2触头组	52	
2触头组+弹簧复位	65	
4触头组		90
8触头组		120

XKD工业操纵杆



闭合表 Potential closing table

数量

类型 手柄 模块数 运动形式 电位器

模块数 运动形式 电位器

控制杆 位

在 的方格 表 手柄的运动

XKD F 1

第 2 模块

第 1 模块

第 3 模块

AB 运动机构

支架 ☐ 电位器 ☐

功能 (2)

凸轮支架选择 (1)

凸轮支架

(1) 在 位置 ☒:

(a) 3 凸轮支架最多带 2 副触点

(b) 5 凸轮支架最多带 4 副触点

(c) 5 凸轮支架最多带 4 副触点

(2) 位置用 标注 副触点功能。不能 在控制杆上。

零位触点

功能 (2)

CD 运动机构

支架 ☐ 电位器 ☐

方向 D 0 方向 C

方向 A 0 方向 B

方向 D 0 方向 C

方向 A 0 方向 B

CD 运动机构

支架 ☐ 电位器 ☐

第 4 模块

电位器

在 位置 ☒

AB 运动机构

类型 / :

CD 运动机构

类型 / :

功能 (2)

凸轮支架选择 (1)

标牌

不带标牌 ☐

空白标牌 XKD Y1 ☐

特殊刻字标牌 XKD Y1 001 (文字请在订货表格上注明)

左手操作 ☐

右手操作 ☐

XKB工业操纵杆



概況 Overview

XKB型工业操纵杆主要用于交流50Hz(60Hz),额定电压380V(440V)及以下的各种二次回路中,可实现电机换向、调速、制动、联动、分动等操作控制,也可安装于控制台表面或便携式控制盒。适用于轻重型起重设备、行车、与固定控制台配合使用。

技术参数 Data

型号		XKB-A	XKB-E
方向数		4方向，可联动	◆
运动机构数		2	◆
最多档位		3	◆
手柄运动类型	有档位，保持位置/弹簧复位	◆	◆
	无档位，弹簧复位	◆	◆
触点		标准凸轮组合	定制凸轮组合
最大触点数		16	◆
触点块寿命百万周期数		1	◆
手柄位置		垂直居中	◆
手柄	1 标准	◆	◆
	2 带零位机械连锁	◆	◆
	4 带零位机械和电气连锁	◆	◆
	5 下按式	◆	◆
	6 带平头或凸头按钮	◆	◆
	9 特殊定制手柄	◆	◆
运动机构带电位最大数	1或2副(取决于触点模块的布置情况)		◆



型号	XKB-A : 标准电气触点	XKB-E : 自行设计触点
方向数	4方向,可联动	
控制杆	140mm 单方向最大行程28°	
单方向最多档位	3	
手柄运动类型	①有档位 保持位置:单方向最多3档 (12° ,20° ,28°)	
	②有档位 弹簧复位:单方向最多3档 (12° ,20° ,28°)	
	③无档位 弹簧复位:单方向最大 28°	
触点	每运动机构4副触点+1副零位触点的触点块 每种类型的触点块允许用户使用1副额外的触点	
触点闭合顺序	XKB-A 实现标准凸轮闭合顺序 每运动机构4副触点+1副零位触点; 每运动机构有2副方向触点, 2副功能触点, 1副零位触点	
	XKB-E 实现定制凸轮闭合顺序 每运动机构4副触点+1副零位触点; 每运动机构有4副触点, 1副零位触点	
触点块寿命百万周期数	1	
手柄位置	垂直居中	
手柄	1 标准手柄 头部有操作球,带1副中心触点,在零位闭合	
	2 带零位机械联锁 带零位机械锁和闭合的中心触点	
	4 下按式手柄 与之关联的触点在手柄释放后断开	
	5 平头按钮式手柄 当按钮释放后, 关联的触点断开	
	6 凸头按钮式手柄 当按钮释放后, 关联的触点断开	
	9 圆头下按式手柄 当按钮释放后, 关联的触点断开	
运动机构带电位最大数	2副	

XKB工业操纵杆



产品选型 Selection	操纵机构	触头数量	手柄类型	操纵方式		电位器	备注
				AB方向	CD方向		
XKB-							
标准	A						
定制	E						
触点块				备注			
每运动机构4副触点		螺钉接线方式	1				
		6.3m长接线方式	2				
每运动机构4副+1副触点		螺钉接线方式	3				
		6.3m长接线方式	4				
手柄类型				电位器			
标准手柄+零位触点(在零位闭合)			1				
带零位机械和电气联锁(触点在零位闭合)			2				
下按式手柄(手柄释放时, 触点断开)			4				
平头按钮式手柄(手柄释放时, 触点断开)			5				
凸头按钮式手柄(手柄释放时, 触点断开)			6				
运动形式				运动形式			
AB方向				CD方向			
不需要			0	不需要			
有档位手感, 保持位置			1	有档位手感, 保持位置			
有档位手感, 弹簧复位			3	有档位手感, 弹簧复位			
无档位手感, 弹簧复位(1)			2	无档位手感, 弹簧复位			

备注: (1) 当使用电位器时, 建议手柄用这种类型的运动方式
(2) 电位器的阻值需要在订货表格中说明, 标准可选的电位器见42&43页

可选手柄 Grip

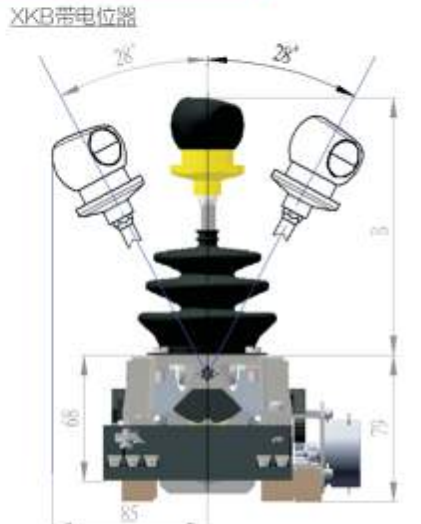


手柄号	手柄类型	B
1	标准手柄	137-142mm
2	带零位机械和电气联锁	137-142mm
4	下按式手柄	138-143mm
5	平头按钮式手柄	137-142mm
6	凸头按钮式手柄	141-146mm
9	圆头下按式手柄	141-146mm

XKB工业操纵杆



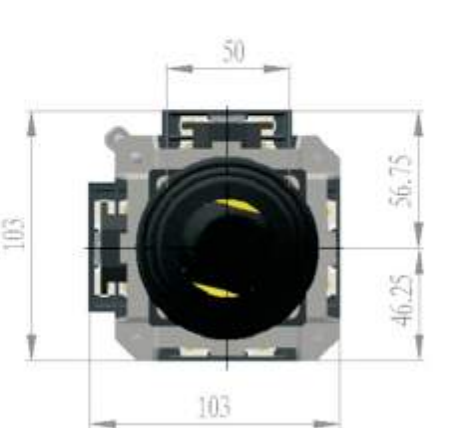
产品尺寸 Product size



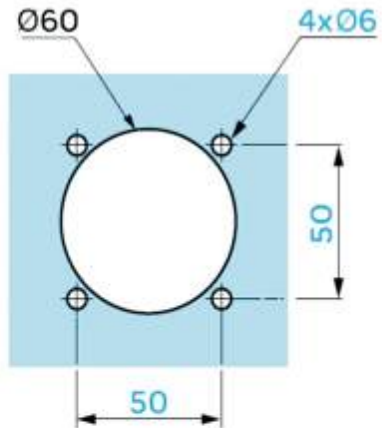
4触点模块+1副零位触点



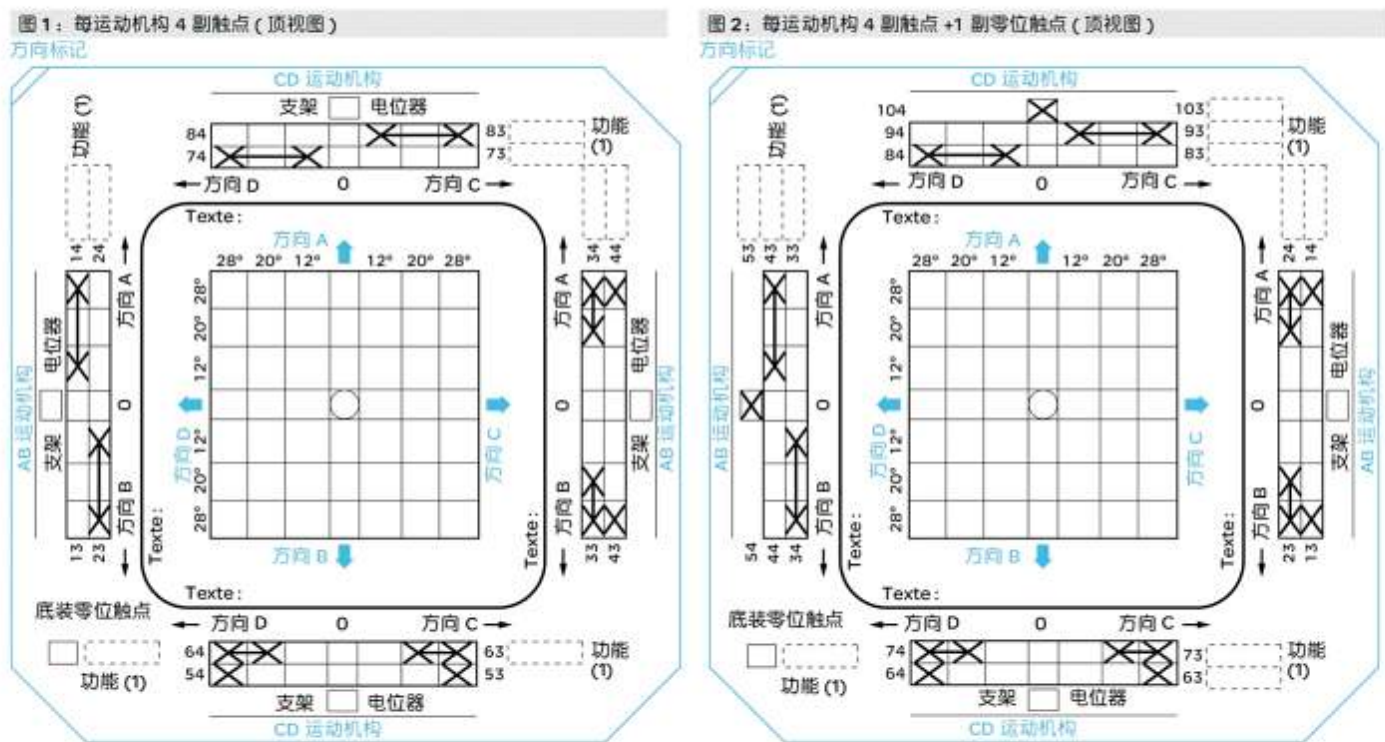
4触点模块+1副零位触点



开孔: 面板厚度1到6mm



闭合表 Potential closing table



(1) 这些位置用来指明每副触点的功能，但触点标记本身不能说明。

概况 Overview

- 电位器传感器或霍尔型传感器
 - 单轴或双轴控制。
 - 高强度的控制杆和极佳的比例控制或开关量输出。
 - 面板以上防护等级IP56。
 - 安装简易，操作灵活，手感均匀，寿命长久，免维护
- 该工业操纵杆，主要应用于旋转挖钻机、高空消防车、起重机械、石油提升机等液压比例控制和变频电机控制。

技术参数 Data

环境温度	工作温度:-20~80℃	防护等级	IP56
手柄操作力	≤20N	振动	振幅±3g,频率10HZ-200HZ
机械寿命	500W次	冲击	20g,6ms,半正弦型
ESC抗干扰	100V/M 30MHZ-1GHZ	机械转角	±24° (电位器或霍尔传感器)
级别	80%正弦波调制 (满足IEC61000-2-15标准)	操作扭矩	约5N(50Nmax)
ESD抗干扰	4级8KV接触放电, 15KV	电源电压	DC24V
级别	空气放电 (满足IEC1000-4-2标准)	电源消耗电流	<20mA
霍尔型	电源电压 5±0.5VDC 消耗电流 6.5mA/芯片 最大电压 15VDC持续 反极性最大电压 14.5VDC 负载电阻 5KΩ 中位电压(空载) 48~52V _s	电位器	电源电压 VDC24 消耗电流 ≤20mA 阻值 5KΩ和10KΩ 最大加载电压 32VDC 最大消耗功率 0.25W 方向开关 开关位置±3°

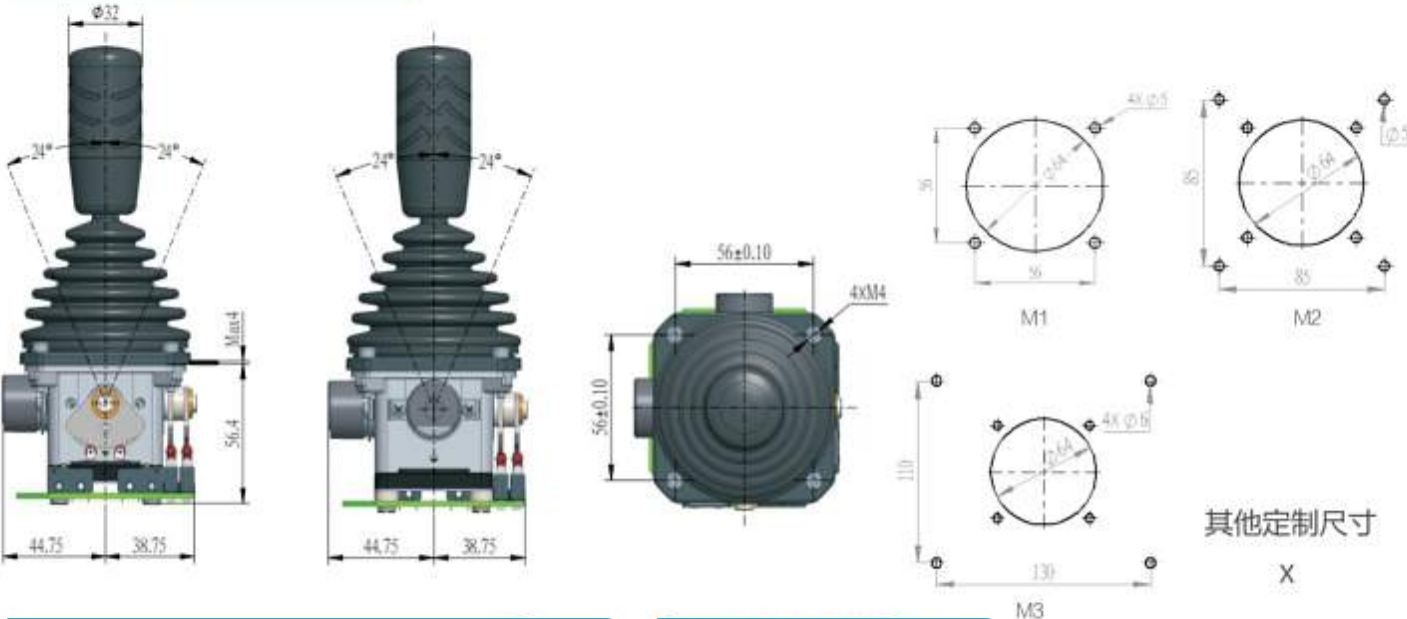


产品选型 Selection	手柄类型	操纵方向	操纵方式	电气输出	传感器类型	开关信号	开关闭合	出线方式	安装尺寸	备注
SQ1 -										
手柄类型										备注
直柄手柄,顶部带一按钮	SHD1									安装尺寸
固定手柄	SHD2									M1 56x56中孔尺寸中64Φ
直柄手柄,顶部带一按钮	SHD4B									M2 85x85中孔尺寸中64Φ
直柄手柄,顶部带一按钮	SHD6B									M3 110x130中孔尺寸中64Φ
注: 其他选型见附录一-手柄										X 其他定制尺寸
操纵方向										出线方式
一字操作(Y轴)		1								A 端子接口
十字操作(XY轴)		2								L 直接出线
方向操作(XY轴联动)		3								X 特殊要求
注: H型, C型, L型及其他定位		4								开关闭合位置
手柄操纵方式										(1) (89)
弹簧复位										(589) (789)
摩擦定位										(589) (789)
电气输出形式										开关信号数量
DC24V -10V-0- +10V	V1	普通双向输出		P1		01 02				01 02
DC24V +10V-0- +10V	V2	普通单向输出		P2		03 04				03 04
DC24V -5V-0- +5V	V3	DC5V 0-2.5-5V		HV1		>04				>04
DC24V +5V-0- +5V	V4	DC5V 0.5-2.5-4.5V		HV2						传感器类型
DC24V 0- +10V	V5	DC5V 1.0-2.5-4.0V		HV3						1K
DC24V 0- +5V	V6	DC5V 1.25-2.5-3.75V		HV4						2K
DC24V 4mA-12mA-20mA				I1						5K
DC24V 20mA-4mA-20mA				I2						10K
CAN 2.0输出				CAN 2.0						20K
CAN J1939输出				CAN J1939						H-霍尔型
CAN OPEN				CAN OPEN						

SQ1工业操纵杆



产品尺寸 Product size



开关闭合位置 Closed position of Switch

可选手柄 Grip



SQ2工业操纵杆



概况 Overview

- 电位器传感器或霍尔型传感器
 - 单轴或双轴控制。
 - 高强度的控制杆和极佳的比例控制或开关量输出。
 - 面板以上防护等级IP56。
 - 安装简易，操作灵活，手感均匀，寿命长久，免维护
- 该工业操纵杆，主要应用于旋转挖钻机、高空消防车、起重机械结构机、石油提升机等液压比例控制和变频电机控制。

技术参数 Data

环境温度	工作温度:-20~80℃	防护等级	IP56
手柄操作力	≤20N	振动	振幅±3g,频率10HZ-200HZ
机械寿命	500W次	冲击	20g,6ms,半正弦型
ESD抗干扰	100V/M 30MHZ-1GHZ	机械转角	±24° (电位器或霍尔传感器)
级别	80%正弦波调制 (满足IEC61000-2-15标准)	操作扭矩	约5N(50Nmax)
ESD抗干扰	4级8KV接触放电, 15KV	电源电压	DC24V
级别	空气放电 (满足IEC1000-4-2标准)	电源消耗电流	<20mA
霍尔型	电源电压 5±0.5VDC 消耗电流 ≤6.5mA/芯片 最大电压 15VDC持续 反极性最大电压 14.5VDC 负载电阻 5KΩ 中位电压(空载) 48~52%Vs	电位器	电源电压 VDC24 消耗电流 ≤20mA 阻值 5KΩ和10KΩ 最大加载电压 32VDC 最大消耗功率 0.25W 方向开关 开关位置±3°

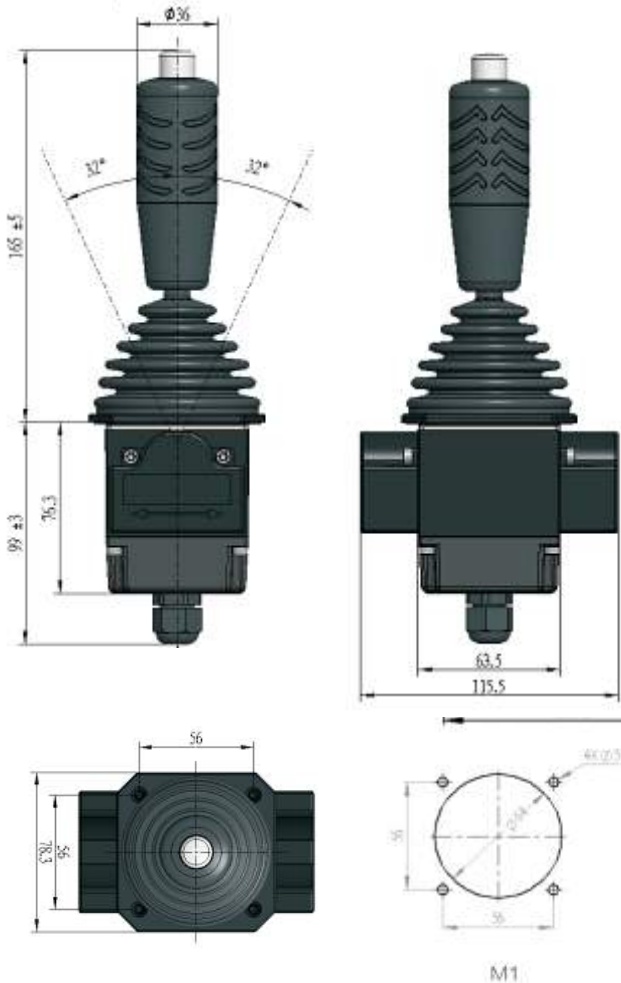


产品选型 Selection	手柄类型	操纵方向	操纵方式	电气输出	传感器类型	开关信号	开关闭合	出线方式	安装尺寸	备注
SQ2 -										
手柄类型										备注
上推式零位机械联锁S5	S5									安装尺寸
下推式零位机械联锁S6	S6									安装尺寸
带信号按钮手柄SHD8B	SHD8B									安装尺寸
手柄SHD8	SHD8									安装尺寸
注: 详情见附录-手柄										安装尺寸
操作方向										出线方式
一字操作 (1,Y轴) ↓		1								端子接口
一字操作 (1a,Y轴) ↑		1a								直接出线
操作方式										特殊要求
弹簧复位			T							开关闭合位置
摩擦定位 (仅单轴)			M							(1) (89)
弹簧复位机械零位自锁			TS							(589) (789)
摩擦定位机械零位自锁			MS							开关信号数量
电气输出形式										传感器类型
DC24V -10V-0~+10V	V1	1K		1K						1K
DC24V +10V-0~+10V	V2	2K		2K						2K
DC24V -5V-0~+5V	V3	5K		5K						5K
DC24V +5V-0~+5V	V4	10K		10K						10K
DC24V 0~+10V	V5	CAN 2.0输出		CAN 2.0						20K
DC24V 0~+5V	V6	CAN J1939输出		CAN J1939						H-霍尔型
DC24V 4mA-12mA-20mA	I1	CAN OPEN		CAN OPEN						
DC24V 20mA-4mA-20mA	I2	PWM输出		PW						
DC5V 0-2.5-5V	HV1									
DC5V 0.5-2.5-4.5V	HV2									
DC5V 1.0-2.5-4.0V	HV3									
DC5V 1.25-2.5-3.75V	HV4									

SQ2工业操纵杆

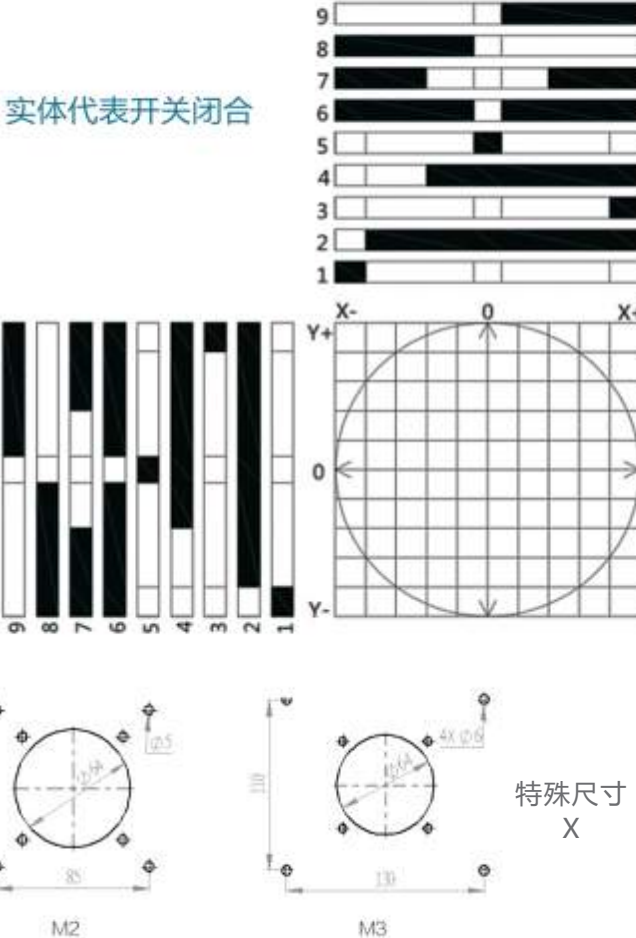


产品尺寸 Product size



开关闭合位置 Closed position of Switch

实体代表开关闭合



可选手柄 Grip



SQ20工业操纵杆



概况 Overview

- 电位器传感器或霍尔型传感器
 - 单轴前后方向可选摩擦定位或弹簧复位
 - 高强度的控制杆和极佳的比例控制或开关量输出。
 - 面板以上防护等级IP56, 可选配方向微动开关。
 - 安装简易, 操作灵活, 手感均匀, 寿命长久, 免维护
- 该工业操纵杆, 主要应用于旋转钻机, 高空消防车, 起重机械, 石油提升机等液压比例控制和变频电机控制。

技术参数 Data

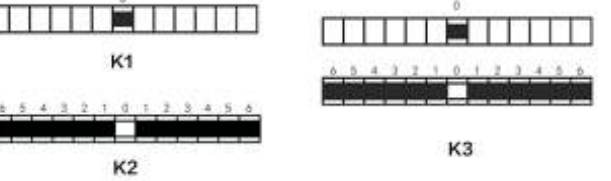
环境温度	-40~85℃	工作温度	-30~70℃	防护等级	IP56
手柄操作力	≤20N	摆动角度	±37.5° 或 75° (单方向)	操作方式	弹簧自动复位或摩擦定位
机械寿命	500W次	带转换电路	输出电压信号 18~36Vdc 输出电流信号 9~36Vdc 电源消耗电流 <20mA 最大输出电流 10mA	微动开关	负载能力 10A@30Vdc 使用寿命 500万次以上(机械) 20万次(电气) 绝缘电阻 >100MΩ 起始角度 ±5°
霍尔型	电源电压 5±0.5VDC 电源电流 <11mA(额定电源电压) 极限允许电压 20VDC 反向极限允许电压 -10VDC 负载电阻 5KΩ 输出电压线性误差 <±0.2V	电位器	电源电压 <36Vdc 消耗电流 ≤20mA 阻值 2KΩ/5KΩ/10KΩ 最大功率 0.2W 中心死区角度 ±3°		



产品选型 Selection

手柄类型	操纵方向	操纵方式	电气输出	开关闭合	出线方式	备注
SQ20 -						
上推式零位机械联锁S5	S5					备注
下推式零位机械联锁S6	S6					出线
直把手柄, 顶部可带一按钮SB6	SB6					端子接口
注: 特殊选型见产品选型						直接出线
操纵方向						特殊要求
1.Y轴↑	1					开关闭位置
1a.Y轴↑	1a					K1
操纵方式						K2
摩擦定位		R				K3
弹簧复位		Z				
摩擦定位带机械零位自锁(仅单轴前后方向)		RS				
弹簧复位带机械零位自锁(仅单轴前后方向)		ZS				
电气输出形式						
霍尔输出(电源电压5Vdc)			电压输出(电源电压24Vdc)			
HV1 DC5V0~2.5~5V			V1 DC24V~10V~0~+10V电压输出			
HV2 DC5V0.5~2.5~4.5V			V2 DC24V~10V~0~+10V电压输出			
HV3 DC5V 1.0~2.5~4.0V			V3 DC24V~5V~0~+5V电压输出			
HV4 DC5V 1.25~2.5~3.75V			V4 DC24V~5V~0~+5V电压输出			
			V5 DC24V0~+10V电压输出			
电位器输出(电源电压小于36Vdc)			电流输出(电源电压24Vdc)			
P1 普通双向输出			I1 DC24V 4mA~12mA~20mA电流输出			
P2 普通单向输出			I2 DC24V 20mA~4mA~20mA电流输出			
注: 电位器阻值有1K,2K,5K,10K,20K, 如选择2K的阻值, 再选择电流输出I1, 则编号为I1(2K)						

开关闭合位置 closed position of Switch



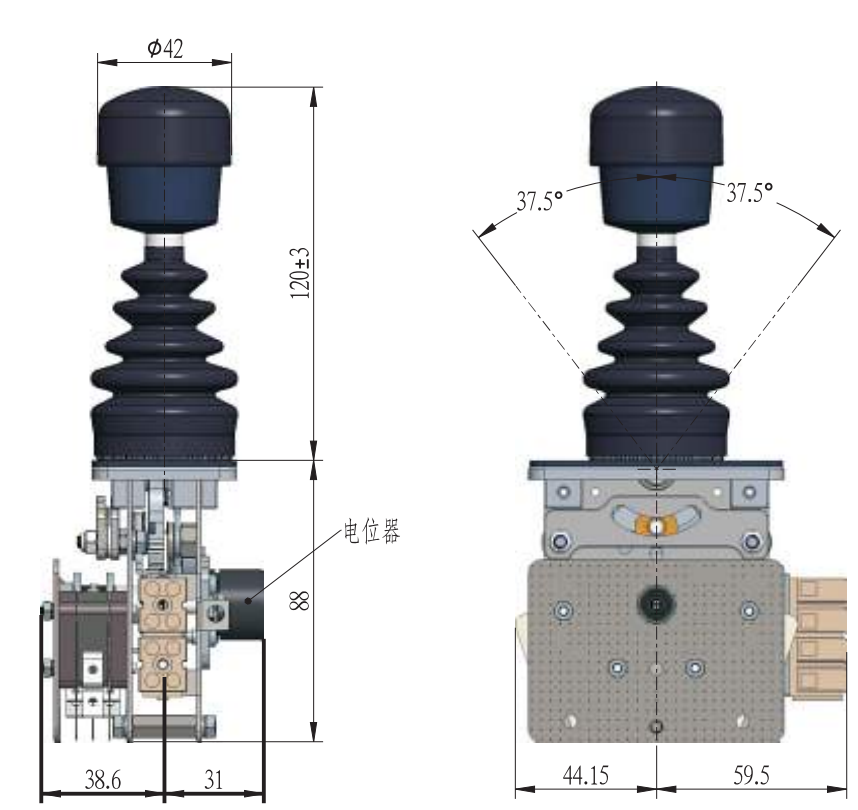
SQ20工业操纵杆



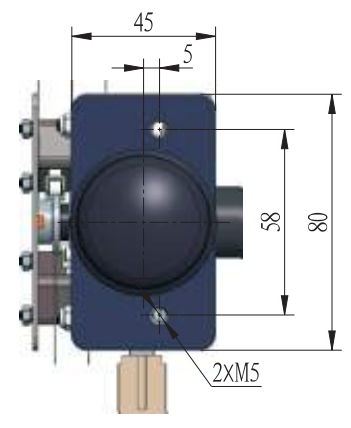
SQT0工业操纵杆



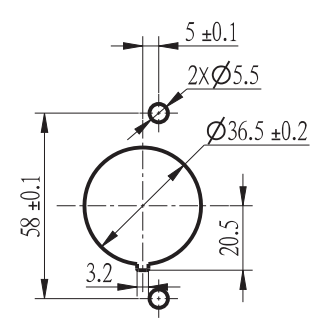
产品尺寸 Product size



可选手柄 Grip



客户开孔尺寸 面板厚度≤4mm



1:2

概况 Overview

●单轴操作
●弹簧复位，摩擦定位，机械联锁
●锁定接触位置，瞬时接触位置
●集成的总线接口
●可配备微开关，双触点元件，电位器，或绝对编码器

SQT0以坚固的金属铸造驱动块为标准，保证了较长的使用寿命和高数量的切换周期。它可用于要求苛刻的控制任务。该操纵杆经常用于控制台，工程机械，市政车辆和工作平台。

技术参数 Data

环境温度	-20℃~60℃	触点开关	5AGP 125VAC 3AGP 250VAC
机械寿命	200W	手柄	上提或下按
防护等级	面板上IP54，面板下IP00	最大回路	4
安装方式	从下往上安装	电气输出	电位器，霍尔传感器
档位	带档位手感，零位手感	输出形式	电压输出

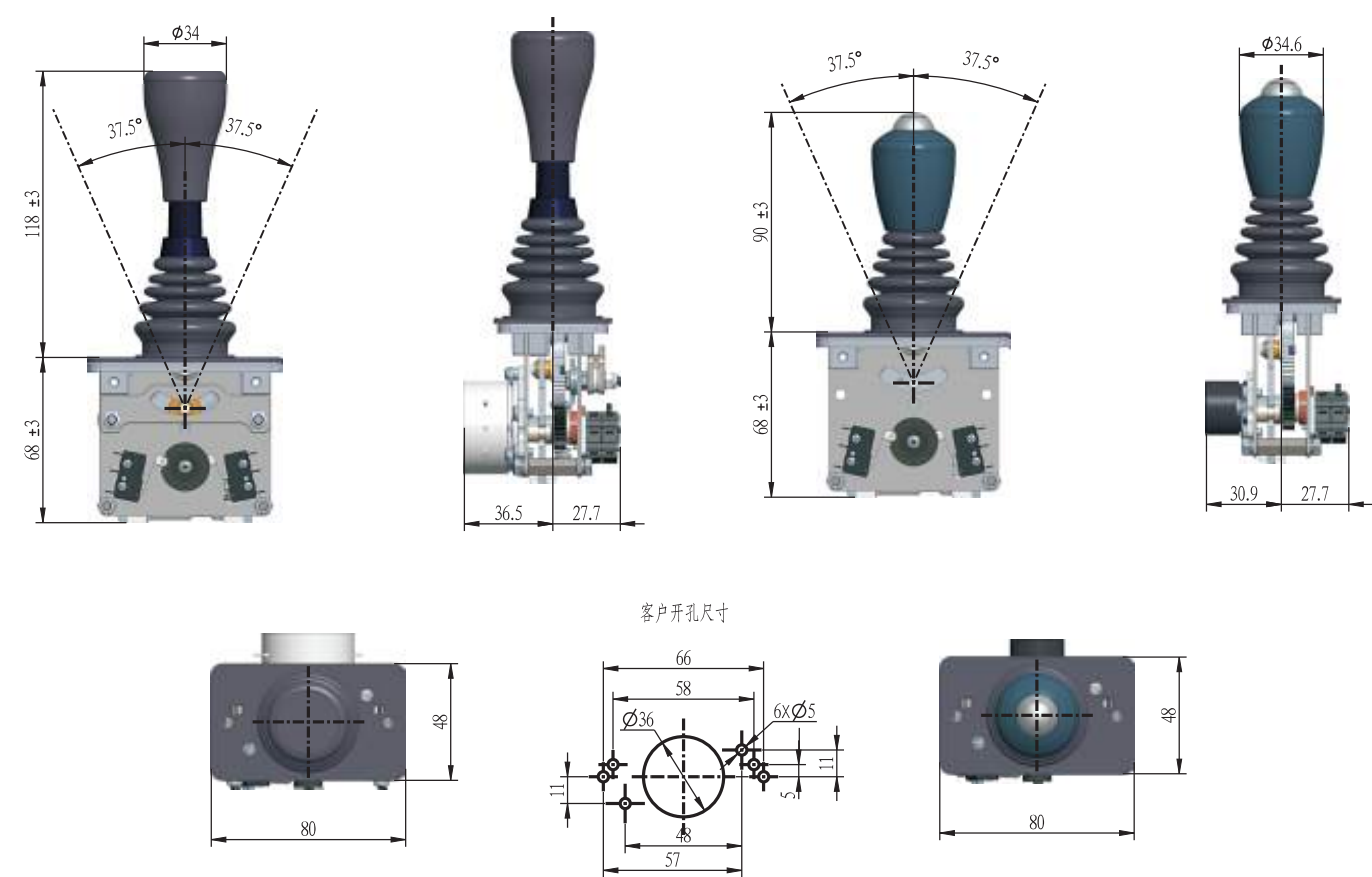


产品选型 Selection	手柄类型	操纵方向	操纵方式	电气输出	开关闭合	出线方式	备注
SQT0 -							
手柄类型	直把手柄	SHD4					备注
	直把手柄顶部带按钮	SHD4B					出线方式
	带信号按钮手柄	SHD8B					接插件
	手柄SHD8	SHD8				C	直接出线
	带按钮手柄	SG21				L	
操纵方向	一字操作(Y轴) ↓	1					开关闭合位置
	一字操作(1a,Y轴) ↑	1a					K1
手柄操纵方式	弹簧复位		Z				K2
	摩擦定位		R				K3
	摩擦定位带机械零位自锁(仅单轴前后方向)		RS				电气输出形式
	弹簧复位带机械零位自锁(仅单轴前后方向)		ZS				DC5V 0-2.5-5V
开关闭合位置 closed position of Switch							DC5V 0.5-2.5-4.5V
实体代表开关闭合							DC5V 1.0-2.5-4.0V
							DC5V 1.25-2.5-3.75V
							1K
							2K
							5K
							10K
							20K
							I1
							I2
							CAN OPEN
							CAN J1939
							CAN 2.0

SQT0工业操纵杆



产品尺寸 Product size



可选手柄 Grip



SQ4工业操纵杆



概况 Overview

SQ4是一种紧凑的指尖操纵杆，主要用于视频控制系统、电动轮椅和医疗设备。它为这些应用场景提供了精确、平滑的控制。

产品特点：运用人机工程学原理,造型小巧,操作舒适。

指尖型操作,弹簧自复位。

三轴任意方向大角度操作。USB或者CAN输出。

技术参数 Data

行程角度： ± 30 (Z轴)
 ± 20 (X或Y轴)

操作力： $2.3-6N$

机械寿命： 200 万循环 (X或Y轴)
 100 万循环 (Z轴)

工作温度： $-20C \sim +85C$

防护等级： $IP65$

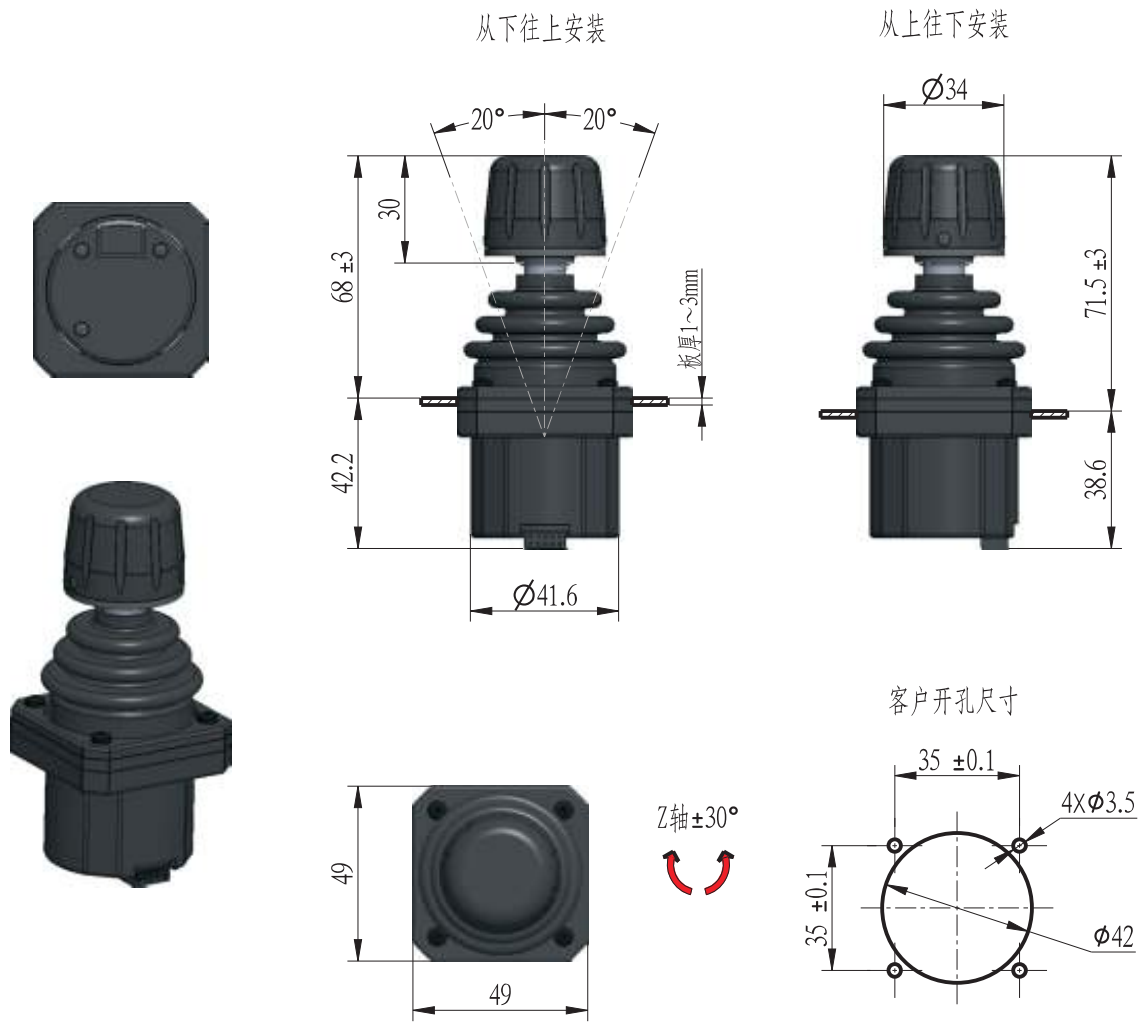


产品选型 Selection	手柄类型	操纵方向	操纵方式	电气输出	出线方式	备注
SQ4 -						
手柄类型	A B C D E					备注
操纵方向		1 2 3 4				出线方式
操纵方式			T			端子接口 直接出线 特殊要求
电气输出形式				USB HV2 HV3 HV4 CAN 2.0 2HV2 2HV3 2HV4		USB DC5V 0.5-2.5-4.5V DC5V 1.0-2.5-4.0V DC5V 1.25-2.5-3.75V CAN 2.0输出 DC5V 0.5-2.5-4.5V DC5V 4.5-2.5-0.5V DC5V 1.0-2.5-4.0V DC5V 4.0-2.5-1.0V DC5V 1.25-2.5-3.75V DC5V 3.75-2.5-1.25V

SQ4工业操纵杆



产品尺寸 Product size



可选手柄 Grip



SQ5工业操纵杆



概况 Overview

SQ5产品特点符合人机工程学，握杆型操作 多轴操作，弹复位坚固型手柄，可在严苛的环境下使用 无接触霍尔技术，高可靠性长寿命 电子部分防护等级 IP67适用于高空作业机械 起重机械 电液控制 工业自动化。

技术参数 Data

环境温度: -40~+85℃
工作温度: -30至+70℃
手柄操作力: ≤15N
机械寿命: 5M
防护等级: IP65
角度: ±20°



产品选型 Selection	手柄类型	操纵方向	轴1		轴2		开关 闭合	出线方式	备注
			操纵方式	电气输出	操纵方式	电气输出			
SQ5 -									

SQ6工业操纵杆



产品选型 Selection		手柄类型	操纵方向	操纵方式	轴1		轴2		出线方式	备注
					闭合表	输出信号	闭合表	输出信号		
SQ6-										
手柄类型										
带信号按钮手柄SHD8B		SHD8B								
手柄SHD8		SHD8								
注：详情请见附录-手柄										
操作方向										备注
一字操作(X轴) →←			1							
一字操作(Y轴) ↑↓			2							
十字操作(XY轴) →←↑↓			3							出线方式
万向操作(XY轴联动) ⌞⌟⌘			4							
运动方式									D	D德驰接插件(仅限CAN总线输出)
弹簧选择		Z(启动力5N(默认))		Z					A	A(接插件)
闭合表									L	L直接出线
K1				K1			V1			电气输出形式
K2				K2			V2			
电气输出形式							V3			
DC24V -10V-0~+10V						V1				DC24V -10V-0~+10V
DC24V +10V-0~+10V						V2				DC24V +10V-0~+10V
DC24V -5V-0~+5V						V3				DC24V -5V-0~+5V
DC24V +5V-0~+5V						V4				DC24V +5V-0~+5V
DC5V 0-2.5-5V						HV1				DC5V 0-2.5-5V
DC5V 0.5-2.5-4.5V						HV2				DC5V 0.5-2.5-4.5V
DC5V 1.0-2.5-4.0V						HV3				DC5V 1.0-2.5-4.0V
DC5V 1.25-2.5-3.75V						HV4				DC5V 1.25-2.5-3.75V
DC24V 4mA-12mA-20mA						I1				DC24V 4mA-12mA-20mA
DC24V 20mA-4mA-20mA						I2				DC24V 20mA-4mA-20mA
CAN 2.0输出							CAN 2.0			CAN 2.0输出
CAN J1939输出							CAN J1939			CAN J1939输出
CAN OPEN							CAN COP			CAN OPEN
NA(无模拟信号输出)										NA(无模拟信号输出)
							PWM			
										闭合表
							K1			K1
							K2			K2

可选手柄 Grip



SQ7工业操纵杆



概况 Overview

- 弹簧自动复位，单轴或双轴操作
- 可选择十字方向操作，或任意方向操作。
- 角度检测器件为电位器或霍尔传感器，具有很长的使用寿命
- 可选各种输出形式。

该系列产品主要应用于起重机、装载机、叉车、挖掘机、高空作业平台拖拉机、收割机等。

技术参数 Data

环境温度	工作温度	防护等级
-20(-40)-80℃	IP64	
手柄操作力	≤20N	振动
机械寿命	500W次	振幅 ±3g, 频率 10HZ-200HZ
ESC抗干扰	100V/M 30MHZ-1GHZ	冲击
级别	80%正弦波调制 (满足EN61322-2-100%标准)	20g, 6ms, 半正弦型
ESD抗干扰	4级8KV接触放电, 15KV	机械转角
级别	空气放电 (满足IEC1000-4-2标准)	±24° (电位器或霍尔传感器)
霍尔型	电源电压 5±0.5VDC	操作扭矩
	消耗电流 6.5mA/芯片	约5N(50Nmax)
	最大电压 15VDC持续	操作方式
	反极性最大电压 14.5VDC	弹簧自动复位
	负载电阻 5KΩ	限位力
	中位电压(空载) 48-52%Vs	>300N



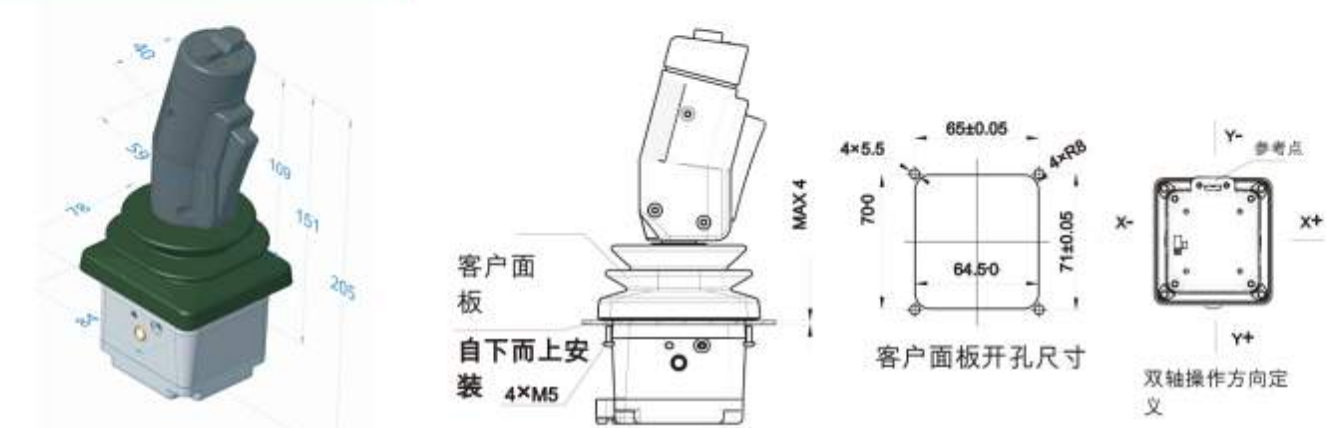
产品选型 Selection

SQ7-							
		</					

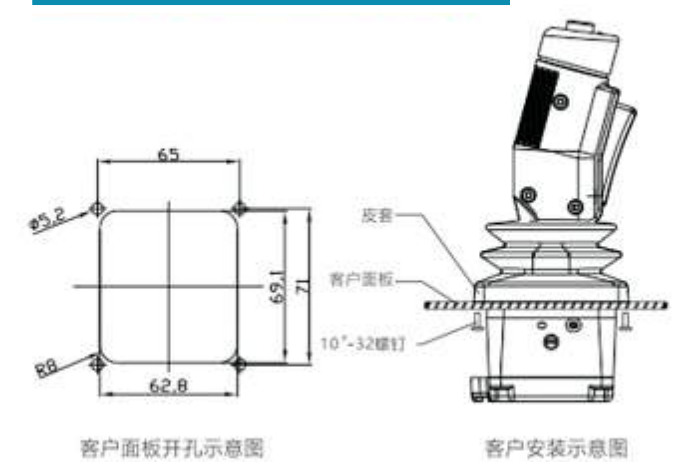
SQ7工业操纵杆



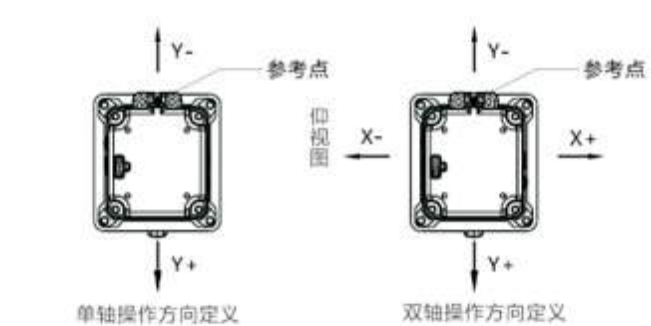
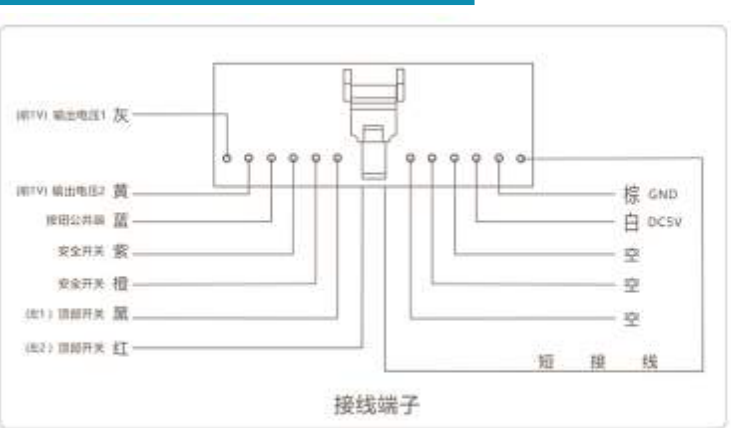
产品尺寸 Product size



机械安装 Product Installation



电气安装 Electrical connections



可选手柄 Grip



SQ7M工业操纵杆



概况 Overview

SQ7M产品特点符合人机工程学, 握杆型操作 多轴操作, 弹簧复位, 坚固型手柄, 可在严苛的环境下使用 无接触霍尔技术, 高可靠性, 长寿命 电子部分防护等级 IP67
适用于高空作业机械 起重机械 电液控制 工业自动化

技术参数 Data

型号:	SQ7M
摆动角度:	±20°
操作力:	8N
使用寿命:	大于 100 万次
电源电压:	(Vs): 5 ± 0.5Vdc
电源电流:	<12mA(每通道)
中位电压:	2.5V ± 2%Vs
输出线性误差:	±2.5%
最大过载电压:	20Vdc
最大反向电压:	-12Vdc
负载电阻:	10KΩ
工作温度:	-40° C~ +70° C
存储温度:	-40° C~ +85° C
防护等级:	IP67
EMC:	EN6100-6-4-2007, 30MHz-1GHz EN6100-6-2-2019, 80MHz-6GHz



产品选型 Selection

手柄类型	操纵方向	轴1 输出信号	轴2 输出信号	出线方式	备注
SQ7M-					
有安全开关, 有踏板按钮					
有安全开关, 无踏板按钮					
使能按键, 有安全开关					
操作方向					
一字操作(Y轴) ↓	1			C	接插件
十字操作(XY轴) →	2			L	直接出线
万向操作(XY轴联动) ↻	3				
电气输出形式					
DC5V 0-2.5-5V		HV1	HV1		DC5V 0-2.5-5V
DC5V 0.5-2.5-4.5V		HV2	HV2		DC5V 0.5-2.5-4.5V
DC5V 1.0-2.5-4.0V		HV3	HV3		DC5V 1.0-2.5-4.0V
DC5V 1.25-2.5-3.75V		HV4	HV4		DC5V 1.25-2.5-3.75V
DC5V 1.15-2.5-3.85V		HV5	HV5		DC5V 1.15-2.5-3.85V

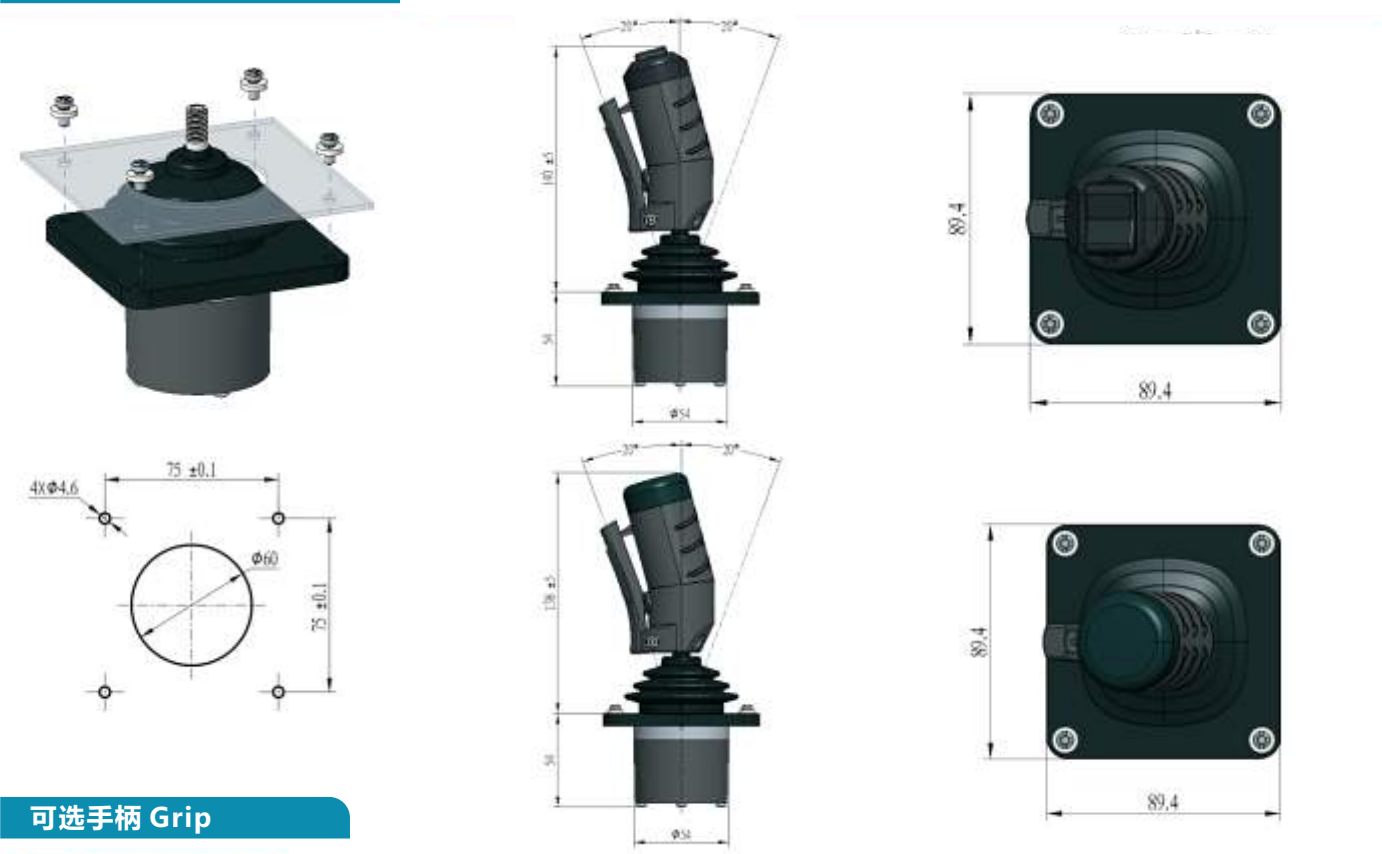
SQ7M工业操纵杆



SQ8工业操纵杆



产品尺寸 Product size



可选手柄 Grip



概况 Overview

- 与液控手感相同
 - 霍尔传感器，带震动反馈
 - 弹簧复位或摩擦定位，单轴或双轴控制
 - 可选择一字，十字，方形，T形，Z形操作
 - 安装简易，操作灵活，手感均匀，寿命长久，免维护
- SQ8是一种非常坚固的操纵杆，通常应用于电动液压。它有很多输出选项，包括电压，安培和开关触点。而且它的很多手柄握把是可以定制的。

技术参数 Data

环境温度	-40℃~85℃
机械寿命	>500W次
防护等级	IP65
安装方式	从上往下安装 从下往上安装

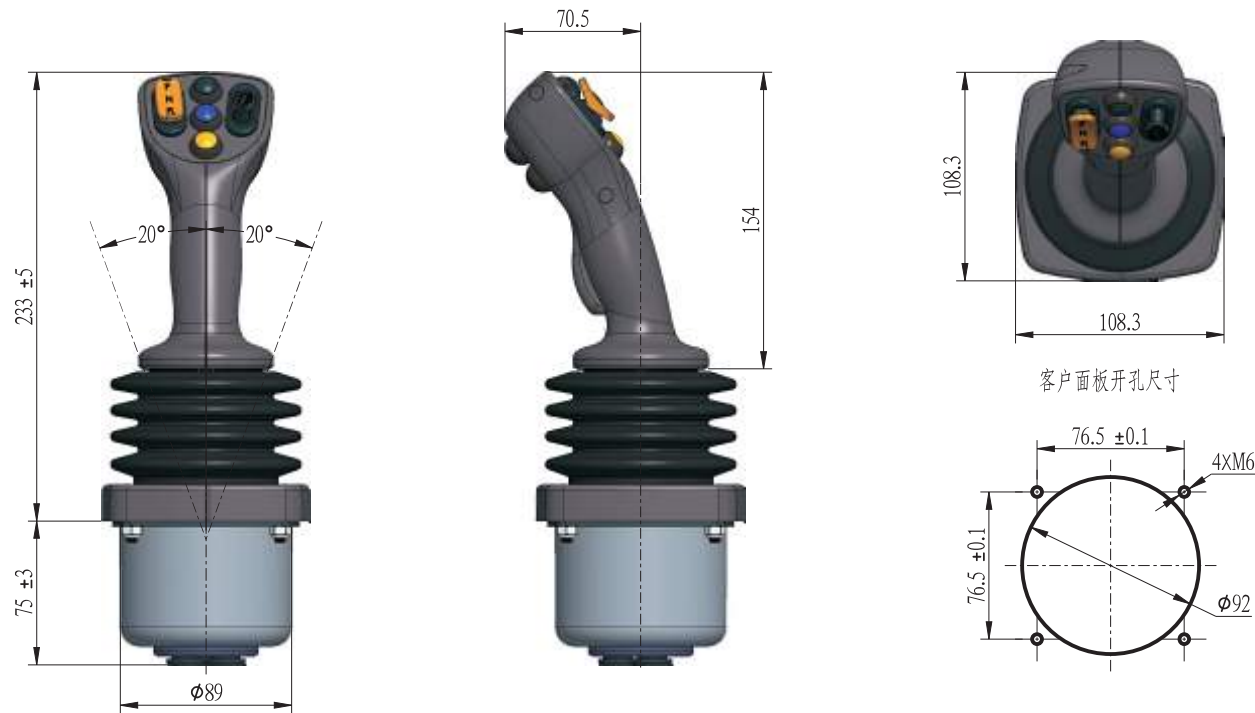


产品选型 Selection		手柄类型	操纵方向	轴1		轴2		开关闭合	出线方式	备注
SQ8 -										
手柄类型										备注
直把手柄		SHD1								
直把手柄,顶部可带一按钮		SHD4B								
带信号按钮手柄		SHD8B								出线方式
手柄SHD8		SHD8							C	接插件
注: 其他选型见附录--手柄									L	直接出线
操作方向										开关闭合位置
一字操作(Y轴) ↓			1							K1
十字操作(XY轴) ↕			2					K1		K2
万向操作(XY轴联动) ↻			3					K2		K3
注: H型, C型, L型及其他定位			4					K3		
手柄操纵方式										电气输出形式
弹簧复位				Z			HV1			DC5V 0-2.5-5V
摩擦定位				R			HV2			DC5V 0.5-2.5-4.5V
							HV3			DC5V 1.0-2.5-4.0V
							HV4			DC5V 1.25-2.5-3.75V
电气输出形式							CAN 2.0			CAN 2.0输出
DC5V 0-2.5-5V					HV1		CAN J1939			CAN J1939输出
DC5V 0.5-2.5-4.5V					HV2		CAN OPEN			CAN OPEN
DC5V 1.0-2.5-4.0V					HV3		10K			10K
DC5V 1.25-2.5-3.75V					HV4		I1			DV24 4mA-12mA-20mA
CAN 2.0输出					CAN 2.0		I2			DV24 20mA-4mA-20mA
CAN J1939输出					CAN J1939		V1			DC24V -10V-0-+10V
CAN OPEN					CAN OPEN		V2			DC24V +10V-0-+10V
NA(无模拟信号输出)							V3			DC24V -5V-0-+5V
10K					10K		V4			DC24V +5V-0-+5V
5K					5K					
2K					2K					
1K					1K					
DV24 4mA-12mA-20mA					I1					手柄操纵方式
DV24 20mA-4mA-20mA					I2					弹簧复位
DC24V -10V-0-+10V					V1					摩擦定位
DC24V +10V-0-+10V					V2					
DC24V -5V-0-+5V					V3					
DC24V +5V-0-+5V					V4					

SQ8工业操纵杆



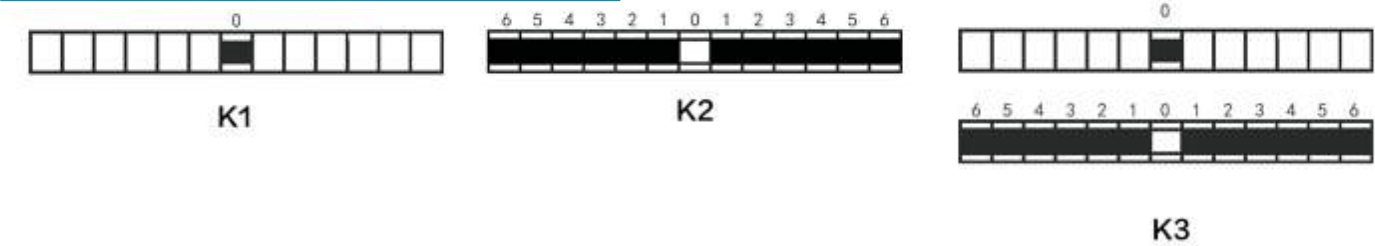
产品尺寸 Product size



可选手柄 Grip



开关闭合位置 Closed position of Switch



WSM01工业操纵杆



概况 Overview

- WSM01特征
- 紧凑的设计：理想的控制面板和扶手。
- 可靠性：使用非接触式霍尔效应传感器，以增强其耐久性。
- IP67防护：抗灰尘和水，适合恶劣环境。
- 自定义配置：弹簧返回、分离器和可变阻力的选项。
- 自定义颜色：把手可在各种颜色，以适合设计偏好。

应用程序 Application scenario

- 工业控制器：适用于一系列的工业遥控器。
- 控制面板：无缝地集成到各种控制系统中。
- 扶手：完美的机械和设备扶手。

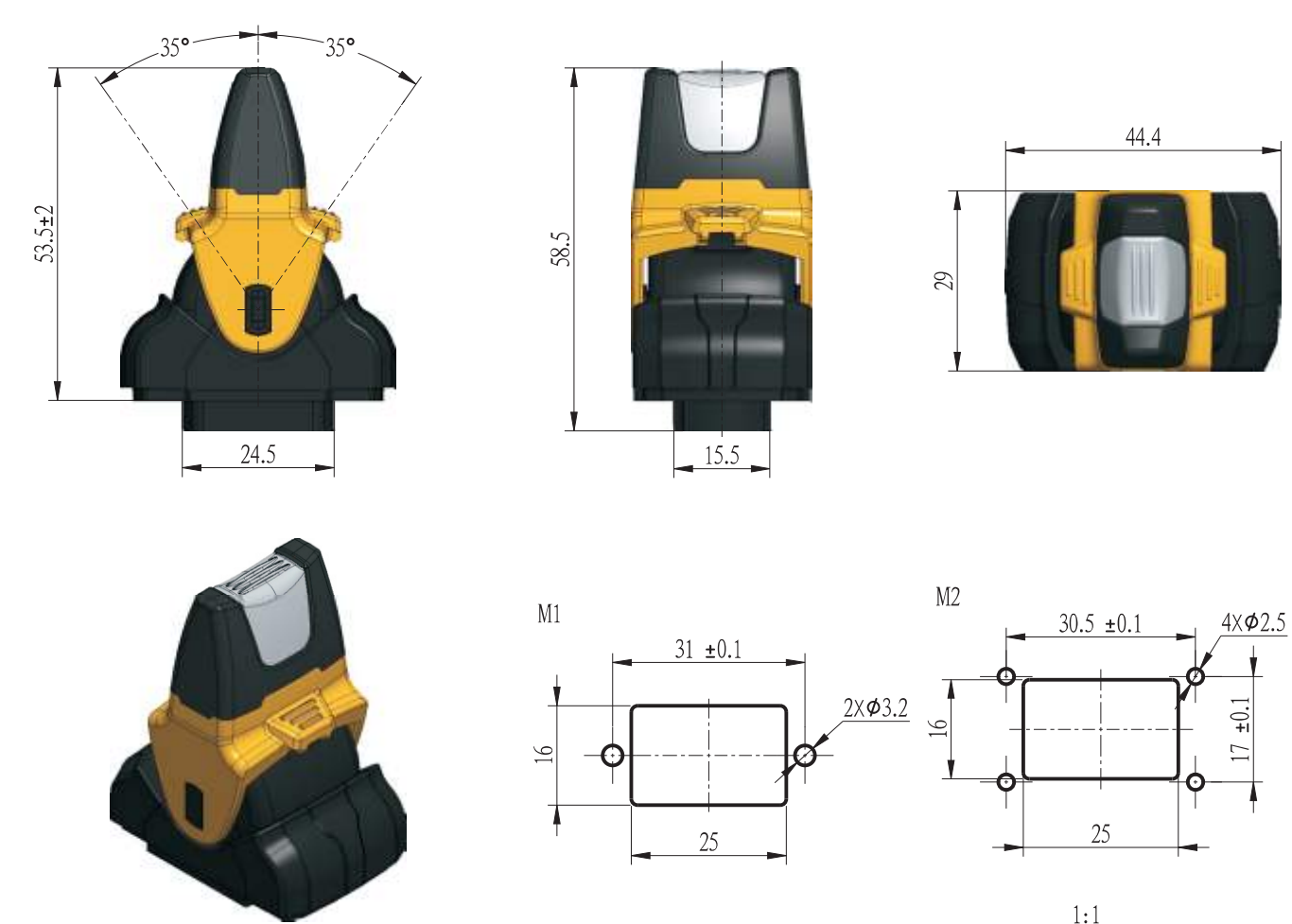


产品选型 Selection	线路	运动方式	颜色	图案	接线方式	备注
WSM01 -						
线路						备注
0.非冗余	0					
1.半冗余	1					接线方式
2.冗余	2				00	00 250MM标准线
					01	01 德驰接触器
					02	02 Molex接头
运动方式						图案
Z1自复位		Z1		N		N 无图案
Z2自复位(单向)		Z2		S		S 定制图案
Z1S自复位 (两端带锁)		Z1S				颜色
Z1DS自复位 (前/后一端带锁)		Z1DS	1			1.红
P1摩擦定位, 无手感		P1	2			2.绿
P2摩擦定位, 中位带手感		P2	3			3.黄
R3 3档位带手感		R3	4			4.黑
R5 3档位带手感		R5	5			5.蓝
R4 4档, 两端带锁 (看下图)		R4	6			6.橙
SR3 3档摩擦, 带手感		SR3	7			7.灰
SR5 5档摩擦, 带手感		SR5	8			8.白
SR11 11档摩擦		SR11	9			9.自定义色号

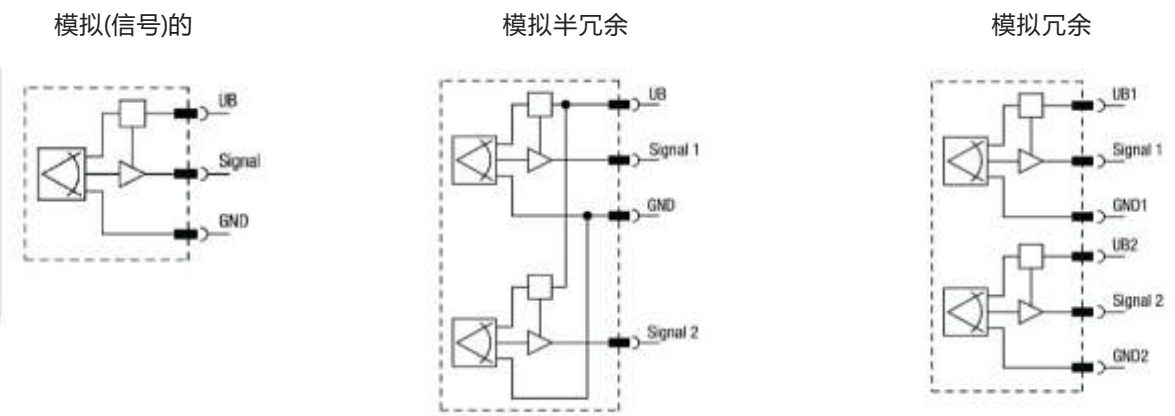
WSM01工业操纵杆



产品尺寸 Product size



电路 Circuit



SW01指拨轮



概况 Overview

SW01是防水指拨轮，有3个位置，3档锁定，自动返回中心，寿命长。常用于重型机械、船舶、机器人或需要精确运动控制的领域。

技术参数 Data

防护等级：IP67
机械档位：3方向
电源：DC30V
供电电流：2A
机械寿命：>100W次操作循环
工作温度：-40℃~+85℃

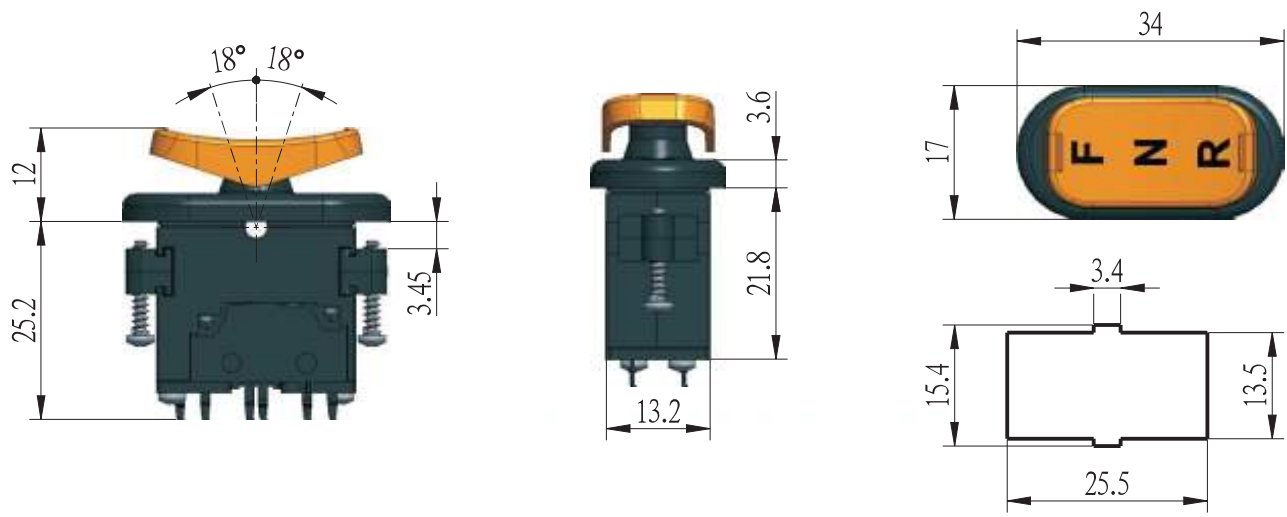


产品选型 Selection	操纵方式	操纵方向	输出方式	出线方式	手柄类型	备注
SW01 -						
操纵方式						备注
弹簧复位	Z					
摩擦定位	R					
操纵方向						手柄类型
一字操纵 (Y轴) ↓		1			PA	PA
					PB1	PB1
					PB2	PB2
					PB3	PB3
					PB4	PB4
输出方式						出线方式
SED		→ON-OFF-ON		A		A
				L		L
				X		X

SW01指拨轮



产品尺寸 Product size



可选手柄 Grip



SW02指拨轮



概况 Overview

SW02指拨轮是一种高性能的指尖开关，专为各种行业的关键应用而设计，包括广播设备、安全系统、自动化技术、医疗设备和光学仪器。它结合了耐用性和精确度，采用霍尔传感器在苛刻的环境中可靠运行。

技术参数 Data

基本参数：1轴，霍尔传感器
操作角度：±24°
防护等级：IP67
信号输出：0.5~4.5V
工作温度：-40℃~+70℃
供电：DC5V/12MA
寿命：大于500万次
定位方式：弹簧自动回中位或3档保持定位

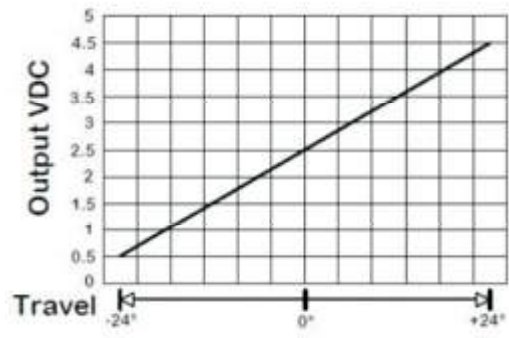
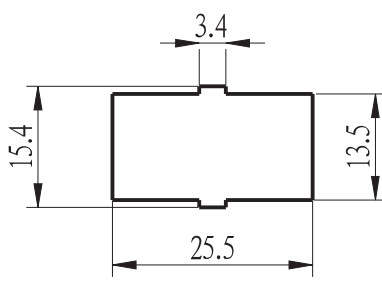
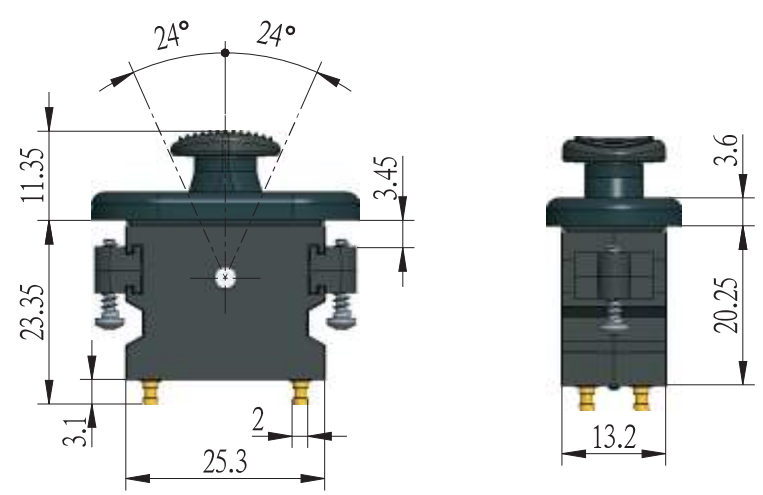


产品选型 Selection	手柄类型	操纵方式	操纵方向	输出方式	出线方式	备注
SW02 -						
手柄类型	手柄	PA				备注
操纵方式	弹簧复位	Z			A L X	出线方式 接线柱 250mm标准线 Molex接头
操纵方向	一字操纵 (Y轴) ↓		1			输出方式 HV2 0.5-2.5-4.5V HV3 1.0-2.5-4.0V HV4 1.25-2.5-3.75V SHV2 0.5-2.5-4.5V 4.5-2.5-0.5V SHV3 1.0-2.5-4.0V 4.0-2.5-1.0V SHV4 1.25-2.5-3.75V 3.75-2.5-1.25V

SW02指拨轮



产品尺寸 Product size



可选手柄 Grip



SW03指拨轮



概况 Overview

SW03指拨轮是一种专业的工业拇指轮，用于电视摄像机，CCTV，工业机器人，医疗设备，光学仪器重型和安全关键应用。它具有坚固，可靠，使用寿命长的特点。它是单轴，带有霍尔传感器和三色LED指示灯(白、绿、红)，0.5-4.5V@DV5V信号输出。

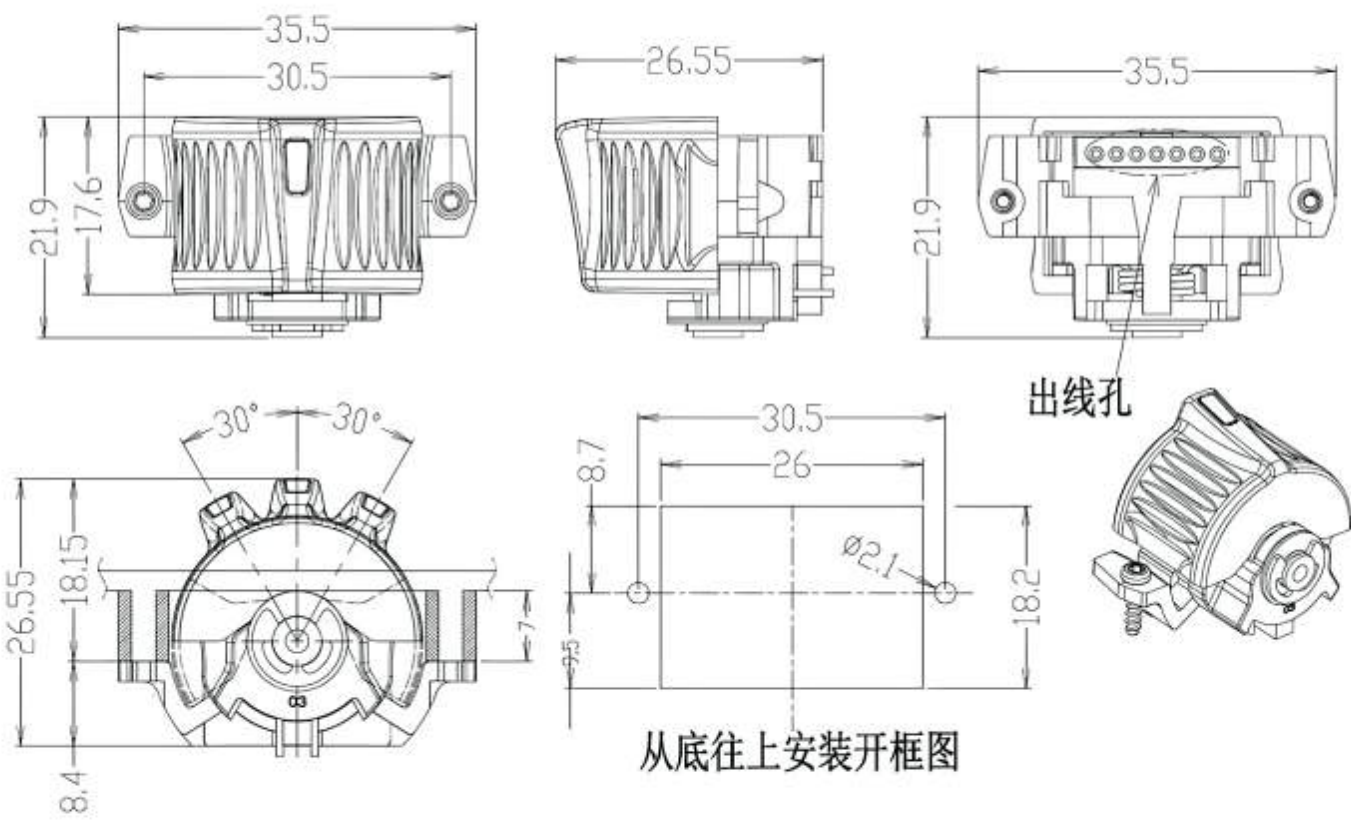
技术参数 Data

1 轴，霍尔传感器	
外观：斜帽，平帽	指示灯：LED灯（白色、蓝色）
定位方式：弹簧自动回中位	操作角度：±30 度
信号输出：0.5-4.5V@DC5V	供电：DC5V/12MA
寿命：>100W次；	工作温度：-40℃~+70℃

1	2	3	4	5	6
型号	手柄类型	手柄颜色	LED颜色	信号数量	输出信号
SW03系列	A1=手柄1	BK=黑色	W=白色	D:双信号输出	H01=单输出
	A2=手柄2	RD=红色	BL=蓝色	S:单信号输出	0.5-2.5V-4.5V



产品标识 Product identification



SW04指拨轮



概況 Overview

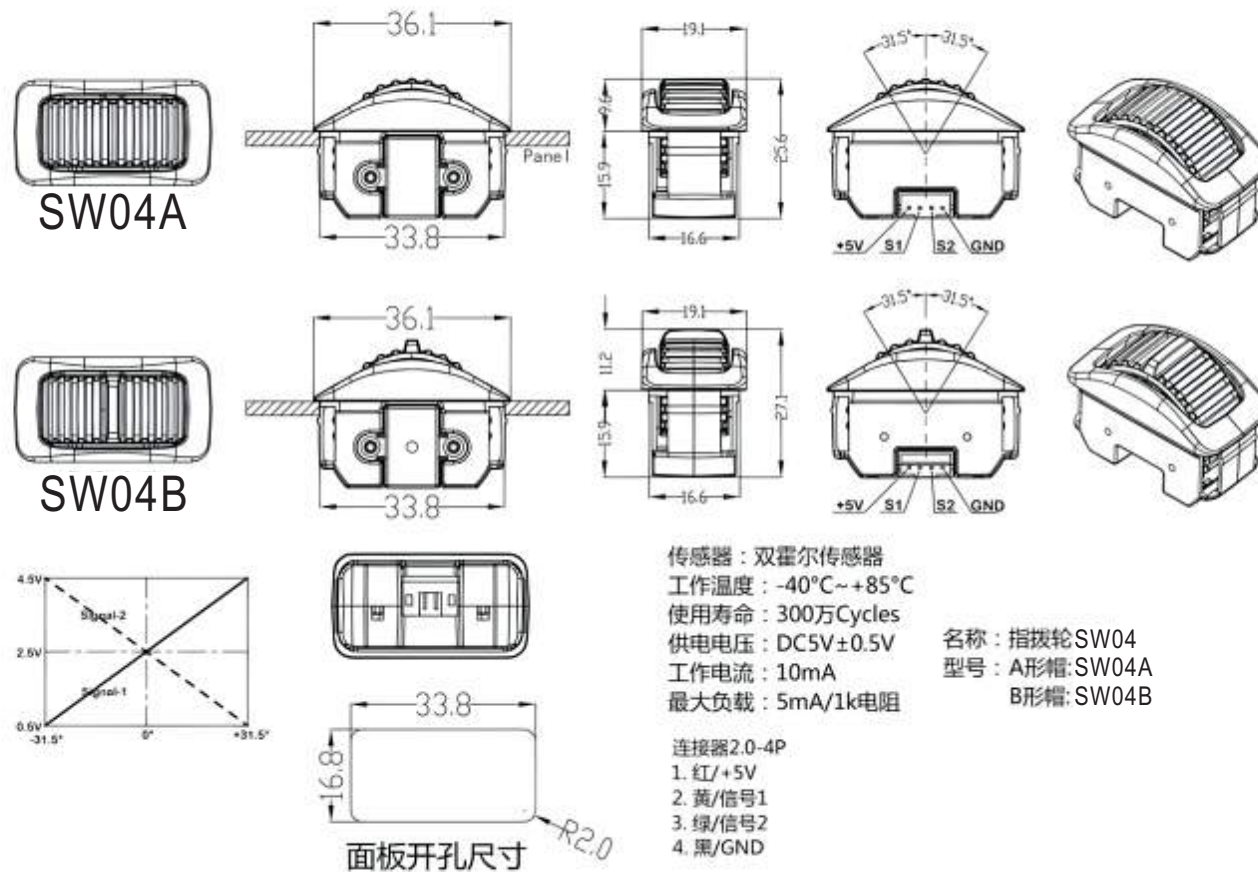
SW04指拨轮专为电液应用而设计。它具有最新的非接触式霍尔技术保证了其长寿命和高可靠性的特点。SW04指拨轮可以定制外观，组合不同的执行器、照明选项和颜色。

技术参数 Data

传感器：	双霍尔传感器	定位方式：	弹簧自动回中位
操作角度：	$\pm 31.5^\circ$	供电：	DC5V/9mA
信号输出：	0.5-2.5-4.5V 双路交插电压	机械寿命：	大于 100 万次
使用温度：	$-40^\circ\text{C} \sim +70^\circ\text{C}$	防护等级：	电路部分 IP65



产品标识 Product identification



JK16-100交流极限开关

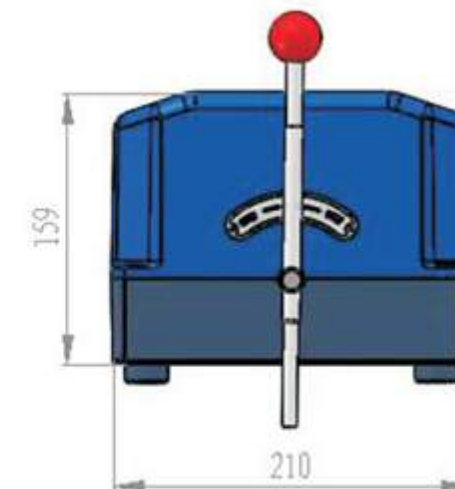
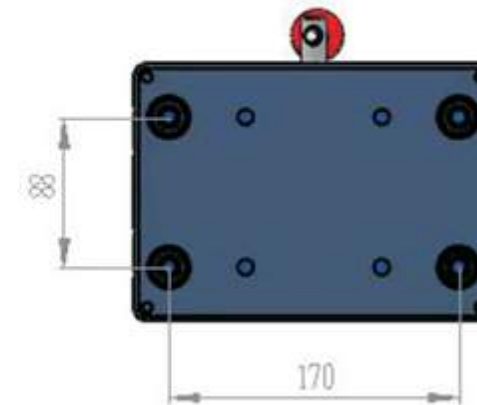


概況 Overview

JK16-100交流极限开关,主要用于交流50HZ(60Hz)、额定工作电压至380V(440V)额定工作电流至100A的施工升降机的供电回路中。当升降机的限位开关失去作用时,用该开关分断升降机的供电源,达到施工升降机的终端极限保护作用。



产品尺寸 Product size



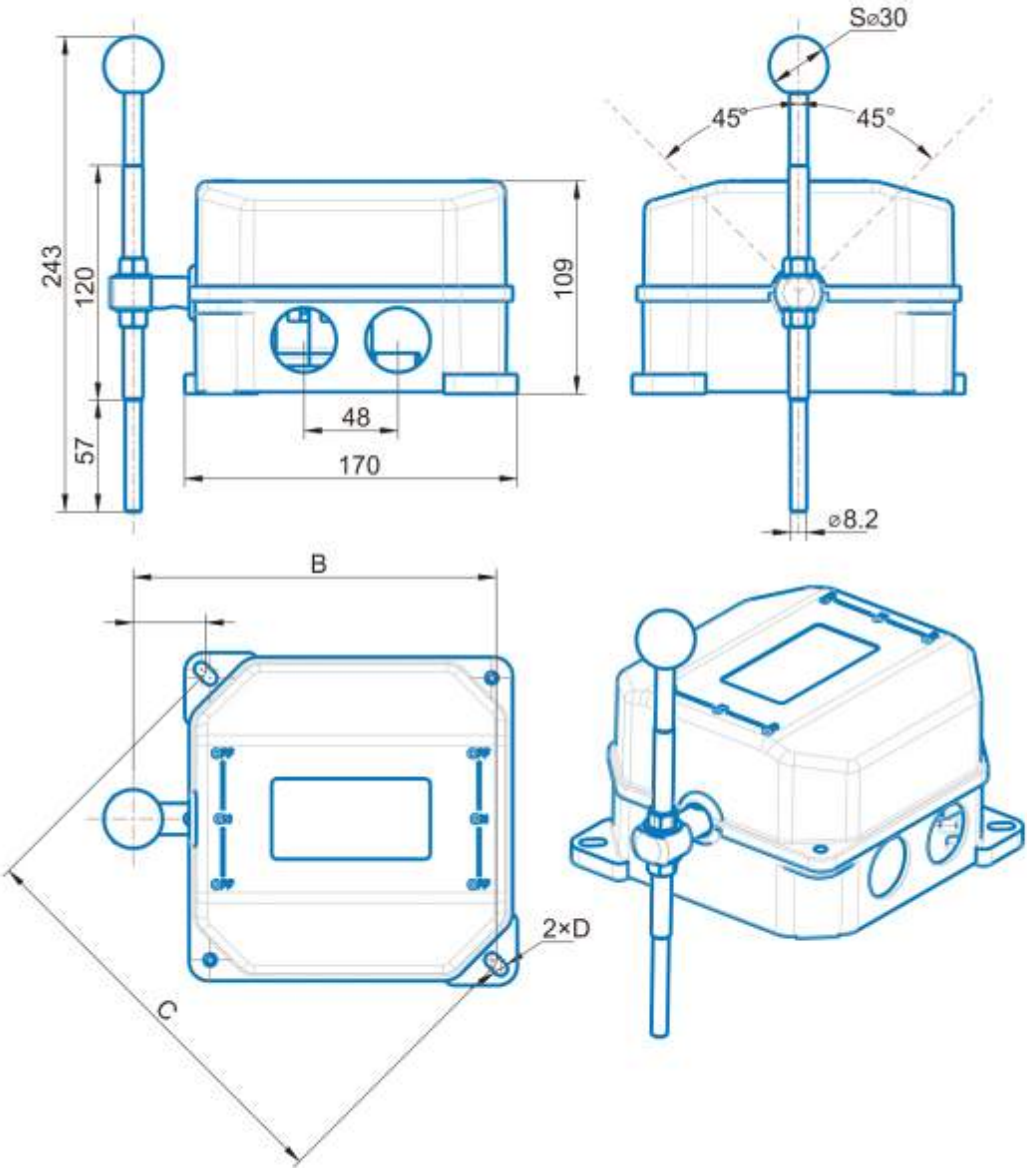
JK18-125交流极限开关



概况 Overview

JK18-125交流极限开关，主要用于交流50HZ(60Hz)、额定工作电压至380V(440V)额定工作电流至100A的施工升降机的供电回路中。当升降机的限位开关失去作用时，用该开关分断升降机的供电电源，达到施工升降机的终端极限保护作用。

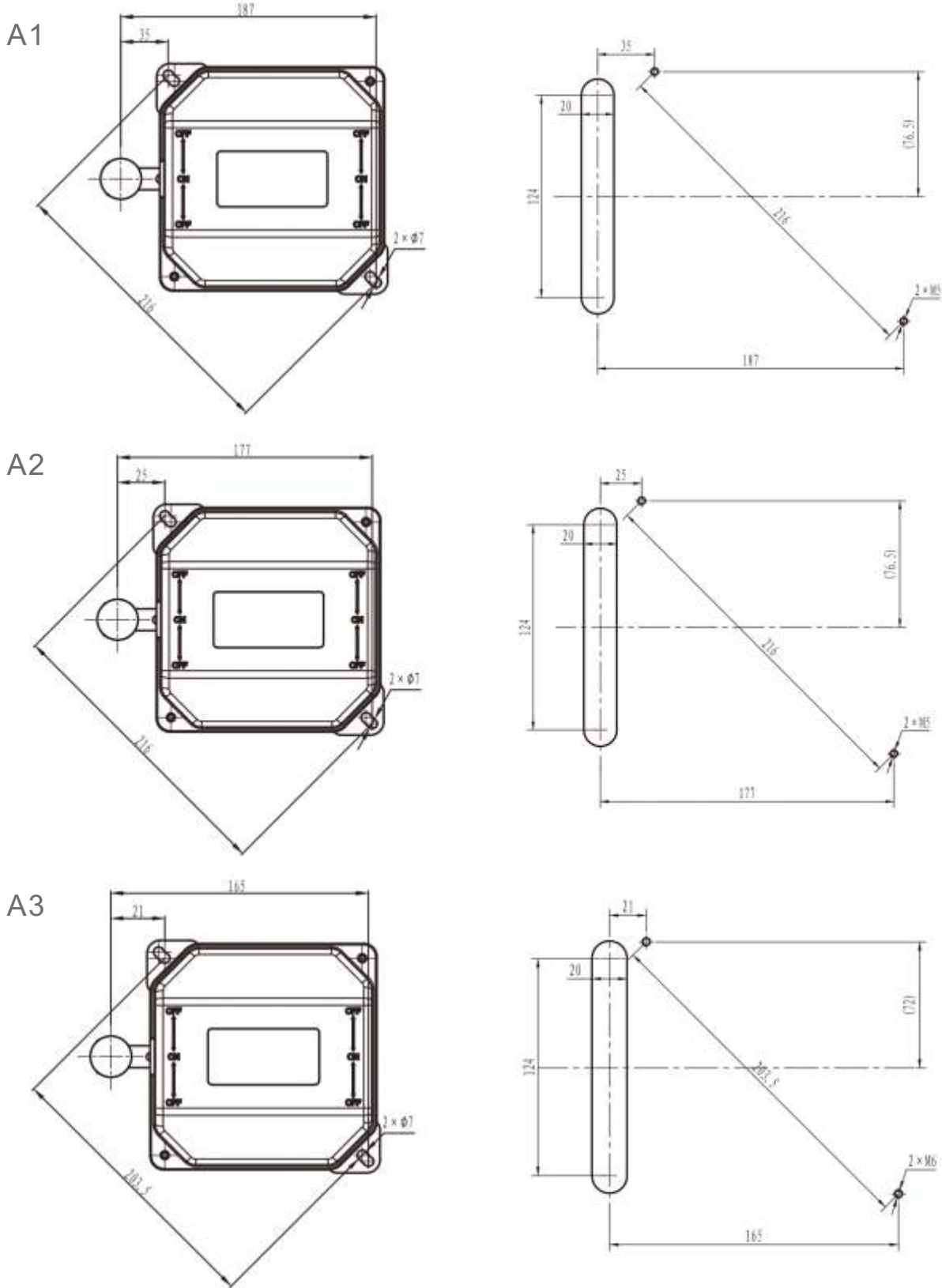
产品尺寸 Product size



JK18交流极限开关



产品尺寸 Product size



CZT联动控制台

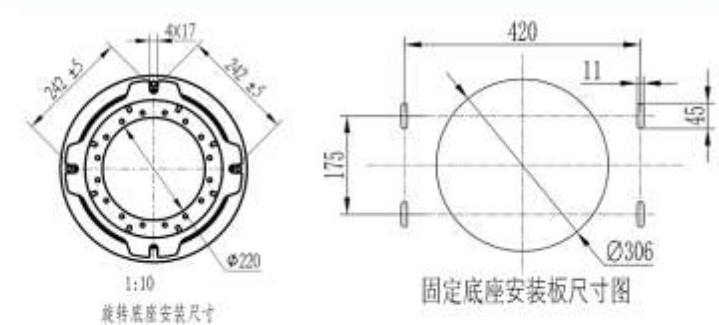


概况 Overview

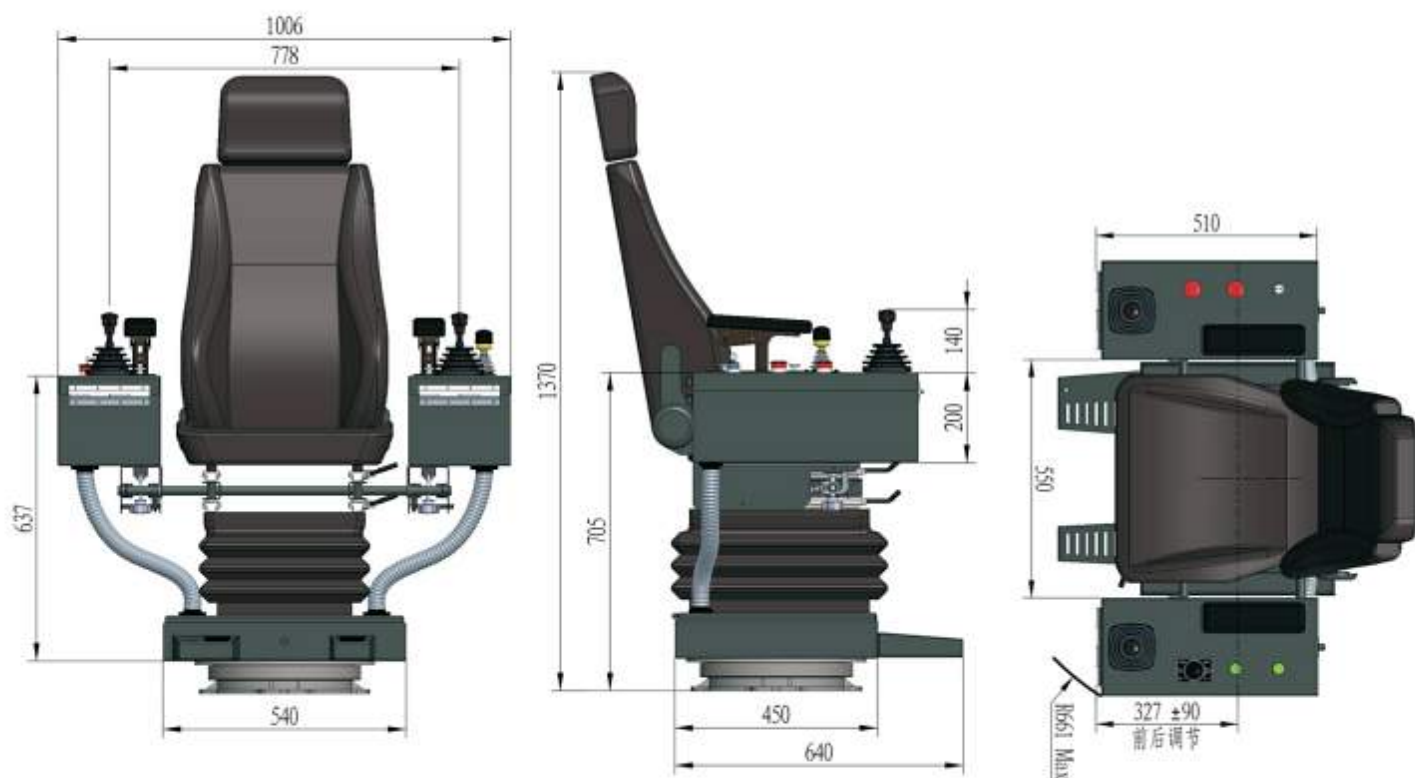
CZT起重机控制台主要用于交流50Hz(60Hz)额定电压380V (440V) 及以下的控制电路中, 以控制起重运输机械的电机起、调速、制动及换向。

控制箱:
设备箱由钢板制成, 标准配置有带锁定功能的铰链盖。这样便于检查和维护。操纵杆, 指示器和控制装置的布置根据客户规格进配置。

产品尺寸 Product size



产品尺寸 Product size



CT1联动控制台

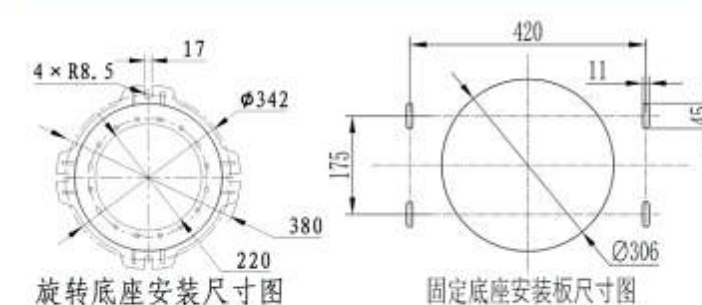


概况 Overview

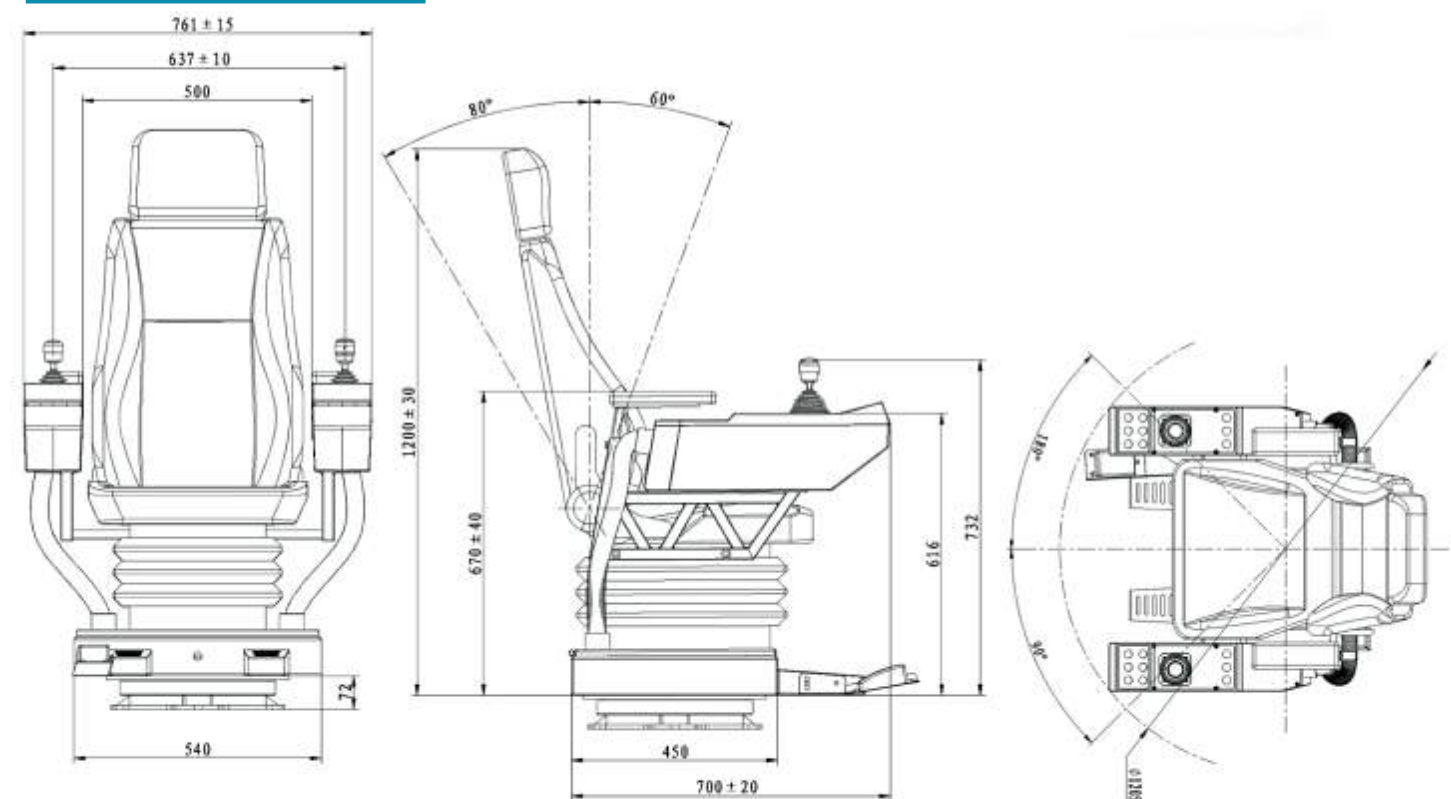
CT1起重机控制台主要用于交流50Hz(60Hz)额定电压380V (440V) 及以下的控制电路中, 以控制起重运输机械的电机起、调速、制动及换向。

控制箱:
设备箱由工程塑料制成, 标准配置有带锁定功能的铰链盖。这样便于检查和维护。操纵杆, 指示器和控制装置的布置根据客户规格进配置。

产品尺寸 Product size



产品尺寸 Product size



QT5BM联动控制台

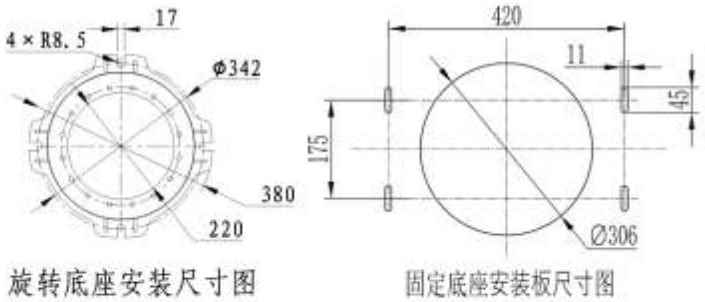


概况 Overview

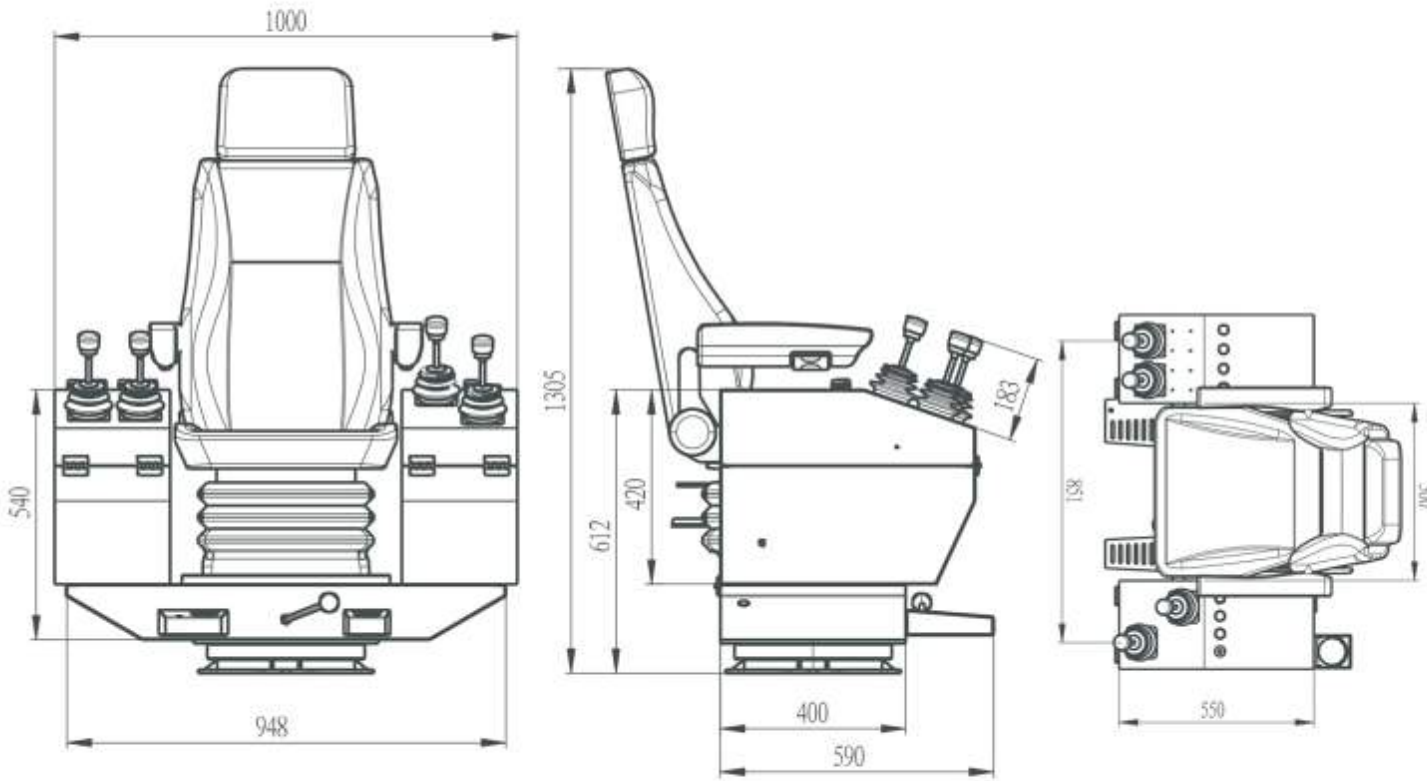
QT5BM起重机控制台主要用于交流50Hz(60Hz)额定电压380V (440V) 及以下的控制电路中，以控制起重运输机械的电机起动、调速、制动及换向。

控制箱:
设备箱由钢板制成，标准配置有带锁定功能的铰链盖。这样便于检查和维护。操纵杆，指示器和控制装置的布置根据客户规格进配置。

产品尺寸 Product size



产品尺寸 Product size



QT5BX联动控制台

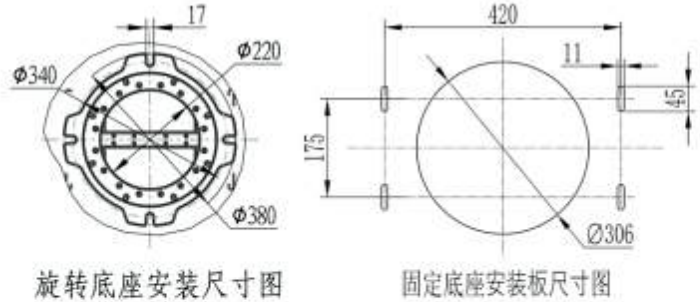


概况 Overview

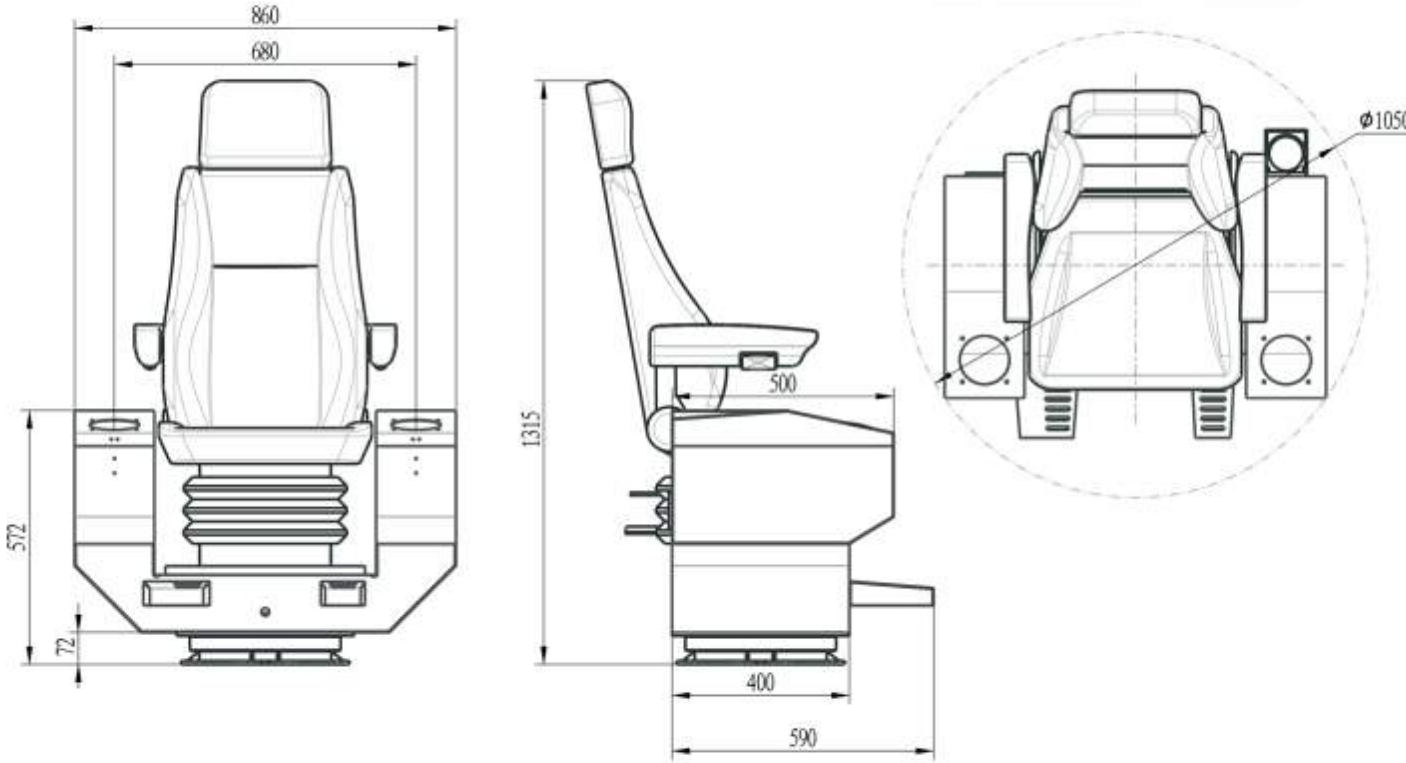
QT5BX起重机控制台主要用于交流50Hz(60Hz)额定电压380V (440V) 及以下的控制电路中，以控制起重运输机械的电机起动、调速、制动及换向。

控制箱:
设备箱由钢板制成，标准配置有带锁定功能的铰链盖。这样便于检查和维护。操纵杆，指示器和控制装置的布置根据客户规格进配置。

产品尺寸 Product size



产品尺寸 Product size



甲板控制器CP22



浙江立新起重开关厂
ZHEJIANG LIXIN HOIST SWITCH FACTORY

地址：浙江省乐清市柳市镇西仁宕工业区
邮编：325604
邮箱：lssine@lssine.com
网址：www.lssine.com

概况 Overview

甲板控制器CP22控制和检测所需的设备。
准备好电线，可以快速，方便地安装在海上甲板上。
外壳(底座头)由耐海水铝制成。

技术参数 Data

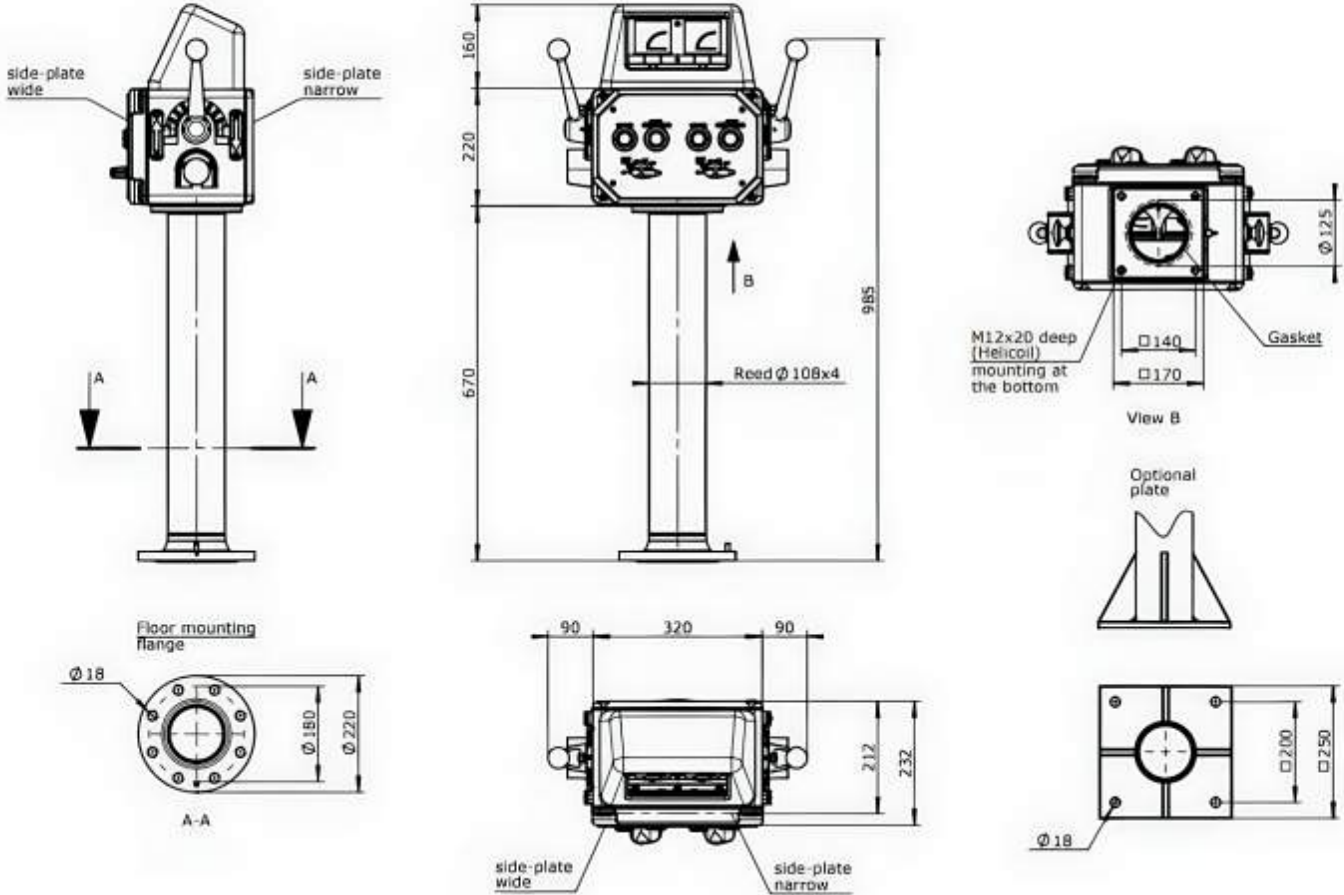
环境温度	-40℃~+85℃
防护等级	IP66

表面处理 Surface treatment

表面工艺	底漆和结构面漆
标准色	RAL7032 pebble-gray



产品尺寸 Product size



服务热线 :400-926-6088